

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局



(43) 国際公開日
2003年9月18日 (18.09.2003)

PCT

(10) 国際公開番号
WO 03/077446 A1

(51) 国際特許分類⁷: H04B 7/08, H01Q 3/26

社 (SANYO TELECOMMUNICATIONS CO., LTD.)
[JP/JP]; 〒574-0035 大阪府 大東市 三洋町1番1号 Osaka (JP).

(21) 国際出願番号: PCT/JP03/02605

(22) 国際出願日: 2003年3月5日 (05.03.2003)

(72) 発明者; および

(25) 国際出願の言語: 日本語

(75) 発明者/出願人 (米国についてののみ): 岩見 昌志 (IWAMI, Masashi) [JP/JP]; 〒574-0035 大阪府 大東市 三洋町1番1号 三洋テレコムコミュニケーションズ株式会社内 Osaka (JP). 宮田 健雄 (MIYATA, Takeo) [JP/JP]; 〒574-0035 大阪府 大東市 三洋町1番1号 三洋テレコムコミュニケーションズ株式会社内 Osaka (JP). 土居 義晴 (DOI, Yoshiharu) [JP/JP]; 〒570-8677 大阪府 守口市 京阪本通2丁目5番5号 三洋電機株式会社内 Osaka (JP).

(26) 国際公開の言語: 日本語

(30) 優先権データ:
特願2002-63837 2002年3月8日 (08.03.2002) JP

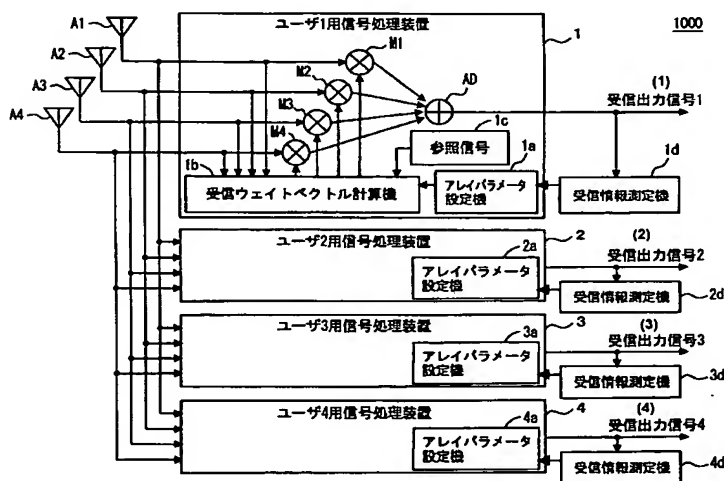
(71) 出願人 (米国を除く全ての指定国について): 三洋電機株式会社 (SANYO ELECTRIC CO., LTD.) [JP/JP]; 〒570-8677 大阪府 守口市 京阪本通2丁目5番5号 Osaka (JP). 三洋テレコムコミュニケーションズ株式会

(74) 代理人: 深見 久郎, 外 (FUKAMI, Hisao et al.); 〒530-0054 大阪府 大阪市 北区南森町2丁目1番29号 三井住友銀行南森町ビル 深見特許事務所 Osaka (JP).

[続葉有]

(54) Title: RADIO RECEPTION DEVICE, ARRAY PARAMETER OPTIMAL VALUE ESTIMATION METHOD, AND ARRAY PARAMETER OPTIMAL VALUE ESTIMATION PROGRAM

(54) 発明の名称: 無線受信装置、アレイパラメータ最適値推定方法、およびアレイパラメータ最適値推定プログラム



1...SIGNAL PROCESSING DEVICE FOR USER 1
2...SIGNAL PROCESSING DEVICE FOR USER 2
3...SIGNAL PROCESSING DEVICE FOR USER 3
4...SIGNAL PROCESSING DEVICE FOR USER 4
1c...REFERENCE SIGNAL
1b...RECEPTION WEIGHT VECTOR CALCULATOR
1a...ARRAY PARAMETER SETTING DEVICE
2a...ARRAY PARAMETER SETTING DEVICE
3a...ARRAY PARAMETER SETTING DEVICE
4a...ARRAY PARAMETER SETTING DEVICE
(1)...RECEPTION OUTPUT SIGNAL 1
(2)...RECEPTION OUTPUT SIGNAL 2
(3)...RECEPTION OUTPUT SIGNAL 3
(4)...RECEPTION OUTPUT SIGNAL 4
1d...RECEPTION INFORMATION MEASUREMENT DEVICE
2d...RECEPTION INFORMATION MEASUREMENT DEVICE
3d...RECEPTION INFORMATION MEASUREMENT DEVICE
4d...RECEPTION INFORMATION MEASUREMENT DEVICE

(57) Abstract: Spatial multi-base stations (1000, 2000, 3000) estimate an optimal value of the array parameter according to a propagation environment of a reception signal and adaptively switch between array parameters. For estimating the optimal value, a table prepared in advance is referenced or the parameter is changed to perform array processing a plurality of times for search or search is performed from the result of up to the previous frame. According to the estimated array parameter, successive estimation algorithm of weight is executed. Thus, it is possible to realize an optimal signal reception in a radio reception device regardless of the propagation environment.

(57) 要約: 空間多重基地局 (1000, 2000, 3000) は、受信信号の伝搬環境に応じたアレイパラメータの最適値を推定してアレイパラメータを適応的に切替える。最適値の推定のためには、事前に準備されたテーブルを参照するか、パラメータを変化させながら複数回アレイ処理を行ないながら検索するか、または前フレームまでの結果から検索する。この結果、推定されたアレイパラメータに基づいて、ウェイトの逐次推定アルゴリズムが実行される。これにより、無線受信装置において、伝搬環境に関わらず最適の信号受信を実現できる。



(81) 指定国 (国内): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU, ID, IL, IN, IS, KE, KG, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NO, NZ, OM, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

(AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU, IE, IT, LU, MC, NL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI 特許 (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類:

— 国際調査報告書

(84) 指定国 (広域): ARIPO 特許 (GH, GM, KE, LS, MW, MZ, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア特許 (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), ヨーロッパ特許

2文字コード及び他の略語については、定期発行される各PCTガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語のガイダンスノート」を参照。

明細書

無線受信装置、アレイパラメータ最適値推定方法、
およびアレイパラメータ最適値推定プログラム

5

技術分野

この発明は、無線受信装置、アレイパラメータ最適値推定方法、およびアレイ
パラメータ最適値推定プログラムに関し、特に、アダプティブアレイ処理により
所望ユーザ信号を抽出する無線受信装置、およびそのような無線受信装置におけ
るアレイパラメータ最適値推定方法およびアレイパラメータ最適値推定プログラ
ムに関する。

10

背景技術

近年、急速に発達しつつある移動体通信システム（たとえば、Personal
Handy-phone System：以下、PHS）では、無線基地装置（基地局）と移動端末
装置（端末）との間の通信に際し、特に基地局において、アダプティブアレイ処
理により所望のユーザ端末からの受信信号を抽出する方式が提案されている。

15

アダプティブアレイ処理とは、端末からの受信信号に基づいて、基地局のアン
テナごとの受信係数（ウェイト）からなるウェイトベクトルを推定して適応制御
することによって、特定の端末からの信号を正確に抽出する処理である。

20

基地局においては、受信信号のシンボルごとにこのようなウェイトベクトルを
推定する受信ウェイトベクトル計算機が設けられ、この受信ウェイトベクトル計
算機は、受信信号と推定されたウェイトベクトルとの複素乗算和と、既知の参照
信号との誤差の2乗を減少させるようウェイトベクトルを収束させる処理、すな
わち特定の端末からの受信指向性を収束させるアダプティブアレイ処理を実行す
る。

25

アダプティブアレイ処理では、このようなウェイトベクトルの収束を、時間や
信号電波の伝搬路特性の変動に応じて適応的に行ない、受信信号中から干渉成分
やノイズを除去し、特定の端末からの受信信号を抽出している。このようなアダ

ブティブアレイ技術により、周波数の有効利用、送信電力の低減、通信品質の向上などが期待されている。

このような受信ウェイトベクトル計算機では、ウェイト推定アルゴリズムとして、たとえばR L S (Recursive Least Squares) アルゴリズム、L M S (Least Mean Square) アルゴリズムなどの逐次推定アルゴリズムを使用している。

このようなR L S アルゴリズムやL M S アルゴリズムは、アダプティブアレイ処理の分野では周知の技術であり、たとえば1998年11月25日発行の菊間信良著の「アレーアンテナによる適応信号処理」(科学技術出版)の第35頁～第49頁の「第3章 MMSEアダプティブアレー」に詳細に説明されているので、ここではその説明を省略する。

さらに、P H S のような移動体通信システムでは、電波の周波数利用効率を高めるために、1つのタイムスロットを周波数分割するとともに、同一タイムスロットの同一周波数をさらに空間的に分割することにより複数ユーザの端末を基地局に空間多重接続させることができるP D M A (Path Division Multiple Access) 方式が提案されている。このP D M A方式では、空間多重接続を実現するため、現在のところ、上述のアダプティブアレイ技術が採用されている。

上述のようなアダプティブアレイ処理により、複数の多重ユーザ端末のそれぞれのアンテナからの上り信号は、基地局のアレイアンテナによって受信され、それぞれの多重ユーザ端末からの上り受信信号が受信指向性を伴って分離抽出される。

なお、たとえばP H S の規格によれば、各フレームごとに、4スロット単位で上りの通信および4スロット単位で下りの通信が行なわれているものとする。

上述のアダプティブアレイ処理に用いられるR L S、L M Sなどの逐次推定アルゴリズムでは、初期値、更新ステップなどの各種パラメータ(以下、アレイパラメータと称する)の設定を必要とし、これらのアレイパラメータの設定値によっては逐次推定アルゴリズムのウェイト推定能力に差が生じることになる。

より具体的に、R L S アルゴリズムの場合、ウェイト初期値および相関初期値の2つの初期値と、1つの更新ステップとを必要とする。また、L M S アルゴリズムの場合、1つのウェイト初期値と、1つの更新ステップとを必要とする。

また、ユーザ端末からの上り信号電波の伝搬環境は多様に変化するものであり、そのような変化の要素としては、空間多重基地局に対する空間多重接続の多重度、多重ユーザ同士の受信信号の電力比（Desired user's power: Desired user's power、以下DD比）、多重ユーザ同士の受信信号の相関値、多重ユーザ端末のフェージングの大きさ、多重ユーザ端末からの受信レベルなど、多種多様なものが考えられる。

ところで、アダプティブアレイ処理を用いた従来の無線受信装置（たとえば空間多重基地局）では、このような多種多様な要素に起因して伝搬環境がどのように変化した場合であっても、逐次更新アルゴリズムの各種アレイパラメータは、それぞれ所定値に固定されていた。

たとえば、工場出荷前の調整段階で、伝搬環境が悪い状態（たとえばフェージングが大きい場合）を想定して、そのような場合に受信特性が良くなるように、無線受信装置の各種アレイパラメータは事前に所定値に設定されていた。

このように無線受信装置のアレイパラメータは予め所定値に固定されていたため、ある伝搬環境では、所定値のアレイパラメータでウェイト推定能力が最適化されて所望ユーザ端末の最適受信が可能となったとしても、異なる伝搬環境ではそのアレイパラメータではウェイト推定能力が劣化して最適受信ができず、受信エラーが発生するという問題があった。

それゆえに、この発明の目的は、受信信号の伝搬環境に応じたアレイパラメータの最適値を推定してアレイパラメータを適応的に切替えることにより、伝搬環境の変化に関わらず、ウェイト推定能力を最適化し、最適の信号受信を実現した無線受信装置、アレイパラメータ最適値推定方法、およびアレイパラメータ最適値推定プログラムを提供することである。

発明の開示

この発明の1つの局面によれば、複数アンテナを有し、アダプティブアレイ処理により所望信号を抽出する無線受信装置は、アダプティブアレイ処理手段と、アレイパラメータ最適値推定手段とを備える。アダプティブアレイ処理手段は、所定の種類のアレイパラメータを用いて複数アンテナごとのウェイトを推定し、

複数アンテナで受信した受信信号を推定されたウェイトで重み付けして合成することにより所望信号を抽出する。アレイパラメータ最適値推定手段は、アダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能を最適化する所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定する。

5 好ましくは、アレイパラメータ最適値推定手段は、受信信号の伝搬環境を判定する判定手段と、伝搬環境の異なる条件にそれぞれ対応するアレイパラメータの最適値からなるテーブルを予め記憶した記憶手段と、テーブルを参照することにより、判定手段により判定された受信信号の伝搬環境に応じたアレイパラメータの最適値を推定するテーブル参照手段とを含む。

10 好ましくは、アレイパラメータ最適値推定手段は、同一タイムスロット内において、アレイパラメータの複数の値にそれぞれ対応してアダプティブアレイ処理手段を複数回動作させる動作制御手段と、アダプティブアレイ処理手段が動作するたびにそのときのアレイパラメータの値に対応するアダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能を表わす指標を算出する指標算出手段と、算出された指標
15 に基づき、タイムスロット内においてアダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能が最適化されるアレイパラメータの値を推定する最適値推定手段とを含む。

好ましくは、動作制御手段は、後続のタイムスロットにおいて、先行するタイムスロットにおいて最適値推定手段によって推定されたアレイパラメータの値をアレイパラメータの複数の値の1つとして使用し、最適値推定手段は、複数のタイムスロットにわたって指標算出手段によって算出された指標に基づき、複数のタイムスロットを通じてアダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能が最適化されるアレイパラメータの値を推定する。

20 好ましくは、アレイパラメータ最適値推定手段は、複数のタイムスロットにわたってアレイパラメータの値を固定して、複数のタイムスロットのそれぞれにおいてアダプティブアレイ処理手段を動作させる動作制御手段と、アダプティブアレイ処理手段が動作するたびにそのときのアレイパラメータの固定された値に対応するアダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能を表わす指標を算出する指標算出手段と、複数のタイムスロットにわたって、算出された指標を平均化する平均化手段と、動作制御手段、指標算出手段、および平均化手段の複数のタイム
25

ムスロットにわたる動作を繰返し実行させる反復制御手段と、複数のタイムスロットごとに平均化手段によって平均化された指標に基づき、アダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能が最適化されるアレイパラメータの値を決定する最適値推定手段とを含む。

- 5 この発明の他の局面によれば、複数アンテナを有し、アダプティブアレイ処理により複数のユーザ端末が空間多重接続することができる無線受信装置は、アダプティブアレイ処理手段と、アレイパラメータ最適値推定手段とを備える。アダプティブアレイ処理手段は、複数のユーザ端末の各々に対応して設けられ、所定の種類のアレイパラメータを用いて複数アンテナごとのウェイトを推定し、複数
- 10 アンテナで受信した受信信号を推定されたウェイトで重み付けして合成することにより対応するユーザ端末からの信号を抽出する。アレイパラメータ最適値推定手段は、アダプティブアレイ処理手段の各々のウェイト推定性能を最適化する所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定する。アレイパラメータ最適値推定手段は、受信信号の伝搬環境を判定する判定手段と、伝搬環境の異なる条件にそ
- 15 れぞれ対応するアレイパラメータの最適値からなるテーブルを予め記憶した記憶手段と、テーブルを参照することにより、判定手段により判定された受信信号の伝搬環境に応じたアレイパラメータの最適値を推定するテーブル参照手段とを含む。

- 20 好ましくは、伝搬環境は、空間多重接続の多重度およびフェージングの大きさの少なくとも一方である。

- 25 この発明のさらに他の局面によれば、複数アンテナを有し、アダプティブアレイ処理により複数のユーザ端末が空間多重接続することができる無線受信装置では、アダプティブアレイ処理手段と、アレイパラメータ最適値推定手段とを備える。アダプティブアレイ処理手段は、複数のユーザ端末の各々に対応して設けられ、所定の種類のアレイパラメータを用いて複数アンテナごとのウェイトを推定し、複数アンテナで受信した受信信号を推定されたウェイトで重み付けして合成することにより対応するユーザ端末からの信号を抽出する。アレイパラメータ最適値推定手段は、アダプティブアレイ処理手段の各々のウェイト推定性能を最適化する所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定する。アレイパラメータ最

適値推定手段は、同一タイムスロット内において、アレイパラメータの複数の値にそれぞれ対応してアダプティブアレイ処理手段を複数回動作させる動作制御手段と、アダプティブアレイ処理手段が動作するたびにそのときのアレイパラメータの値に対応するアダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能を表わす指標を算出する指標算出手段と、算出された指標に基づき、タイムスロット内においてアダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能が最適化されるアレイパラメータの値を推定する最適値推定手段とを含む。

好ましくは、動作制御手段は、後続のタイムスロットにおいて、先行するタイムスロットにおいて最適値推定手段によって推定されたアレイパラメータの値をアレイパラメータの複数の値の1つとして使用し、最適値推定手段は、複数のタイムスロットにわたって指標算出手段によって算出された指標に基づき、複数のタイムスロットを通じてアダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能が最適化されるアレイパラメータの値を推定する。

この発明のさらに他の局面によれば、複数アンテナを有し、アダプティブアレイ処理により複数のユーザ端末が空間多重接続することができる無線受信装置は、アダプティブアレイ処理手段と、アレイパラメータ最適値推定手段とを備える。アダプティブアレイ処理手段は、複数のユーザ端末の各々に対応して設けられ、所定の種類のアレイパラメータを用いて複数アンテナごとのウェイトを推定し、複数アンテナで受信した受信信号を推定されたウェイトで重み付けして合成することにより対応するユーザ端末からの信号を抽出する。アレイパラメータ最適値推定手段は、アダプティブアレイ処理手段の各々のウェイト推定性能を最適化する所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定する。アレイパラメータ最適値推定手段は、複数のタイムスロットにわたってアレイパラメータの値を固定して、複数のタイムスロットのそれぞれにおいてアダプティブアレイ処理手段を動作させる動作制御手段と、アダプティブアレイ処理手段が動作するたびにそのときのアレイパラメータの固定された値に対応するアダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能を表わす指標を算出する指標算出手段と、複数のタイムスロットにわたって、算出された指標を平均化する平均化手段と、動作制御手段、指標算出手段、および平均化手段の複数のタイムスロットにわたる動作を繰返し実行させ

る反復制御手段と、複数のタイムスロットごとに平均化手段によって平均化された指標に基づき、アダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能が最適化されるアレイパラメータの値を決定する最適値推定手段とを含む。

好ましくは、アダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能を表わす指標は、
5 ウェイト推定誤差である。

この発明のさらに他の局面によれば、複数アンテナを有し、アダプティブアレイ処理により所望信号を抽出する無線受信装置におけるアレイパラメータ最適値推定方法は、所定の種類のアレイパラメータを用いて複数アンテナごとのウェイトを推定し、複数アンテナで受信した受信信号を推定されたウェイトで重み付け
10 して合成することにより所望信号を抽出するアダプティブアレイ処理を実行するステップと、アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を最適化する所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定するステップとを備える。

好ましくは、アレイパラメータの最適値を推定するステップは、受信信号の伝搬環境を判定するステップと、伝搬環境の異なる条件にそれぞれ対応するアレイ
15 パラメータの最適値からなるテーブルを予め準備するステップと、テーブルを参照することにより、判定された受信信号の伝搬環境に応じたアレイパラメータの最適値を推定するステップとを含む。

好ましくは、アレイパラメータの最適値を推定するステップは、同一タイムスロット内において、アレイパラメータの複数の値にそれぞれ対応してアダプティブアレイ処理ステップを複数回動作させるステップと、アダプティブアレイ処理
20 ステップが動作するたびにそのときのアレイパラメータの値に対応するアダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を表わす指標を算出するステップと、算出された指標に基づき、タイムスロット内においてアダプティブアレイ処理のウェイト推定性能が最適化されるアレイパラメータの値を推定するステップとを含む。

好ましくは、アダプティブアレイ処理ステップを複数回動作させるステップは、
25 後続のタイムスロットにおいて、先行するタイムスロットにおいて推定されたアレイパラメータの値をアレイパラメータの複数の値の1つとして使用するステップを含み、アレイパラメータの値を推定するステップは、複数のタイムスロットにわたって算出された指標に基づき、複数のタイムスロットを通じてアダプティ

ブアレイ処理のウェイト推定性能が最適化されるアレイパラメータの値を推定するステップを含む。

5 好ましくは、アレイパラメータの最適値を推定するステップは、複数のタイムスロットにわたってアレイパラメータの値を固定して、複数のタイムスロットのそれぞれにおいてアダプティブアレイ処理ステップを動作させるステップと、アダプティブアレイ処理ステップが動作するたびにそのときのアレイパラメータの固定された値に対応するアダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を表わす指標を算出するステップと、複数のタイムスロットにわたって、算出された指標を平均化するステップと、アダプティブアレイ処理ステップを動作させるステップ、
10 指標を算出するステップ、および平均化するステップの複数のタイムスロットにわたる動作を繰返し実行させるステップと、複数のタイムスロットごとに平均化された指標に基づき、アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能が最適化されるアレイパラメータの値を決定するステップとを含む。

この発明のさらに他の局面によれば、複数アンテナを有し、アダプティブアレイ
15 処理により複数のユーザ端末が空間多重接続することができる無線受信装置におけるアレイパラメータ最適値推定方法は、複数のユーザ端末の各々に対応して、所定の種類のアレイパラメータを用いて複数アンテナごとのウェイトを推定し、複数アンテナで受信した受信信号を推定されたウェイトで重み付けして合成することにより対応するユーザ端末からの信号を抽出するアダプティブアレイ処理を
20 実行するステップと、アダプティブアレイ処理の各々のウェイト推定性能を最適化する所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定するステップとを備える。アレイパラメータの最適値を推定するステップは、受信信号の伝搬環境を判定するステップと、伝搬環境の異なる条件にそれぞれ対応するアレイパラメータの最適値からなるテーブルを予め準備するステップと、テーブルを参照することにより、判定された受信信号の伝搬環境に応じたアレイパラメータの最適値を推定する
25 ステップとを含む。

好ましくは、伝搬環境は、空間多重接続の多重度およびフェージングの大きさの少なくとも一方である。

この発明のさらに他の局面によれば、複数アンテナを有し、アダプティブアレ

イ処理により複数のユーザ端末が空間多重接続することができる無線受信装置におけるアレイパラメータ最適値推定方法は、複数のユーザ端末の各々に対応して、所定の種類のアレイパラメータを用いて複数アンテナごとのウェイトを推定し、複数アンテナで受信した受信信号を推定されたウェイトで重み付けして合成することにより対応するユーザ端末からの信号を抽出するアダプティブアレイ処理を実行するステップと、アダプティブアレイ処理の各々のウェイト推定性能を最適化する所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定するステップとを備える。アレイパラメータの最適値を推定するステップは、同一タイムスロット内において、アレイパラメータの複数の値にそれぞれ対応してアダプティブアレイ処理ステップを複数回動作させるステップと、アダプティブアレイ処理ステップが動作するたびにそのときのアレイパラメータの値に対応するアダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を表わす指標を算出するステップと、算出された指標に基づき、タイムスロット内においてアダプティブアレイ処理のウェイト推定性能が最適化されるアレイパラメータの値を推定するステップとを含む。

好ましくは、アダプティブアレイ処理ステップを複数回動作させるステップは、後続のタイムスロットにおいて、先行するタイムスロットにおいて推定されたアレイパラメータの値をアレイパラメータの複数の値の1つとして使用するステップを含み、最適値を推定するステップは、複数のタイムスロットにわたって算出された指標に基づき、複数のタイムスロットを通じてアダプティブアレイ処理のウェイト推定性能が最適化されるアレイパラメータの値を推定するステップを含む。

この発明のさらに他の局面によれば、複数アンテナを有し、アダプティブアレイ処理により複数のユーザ端末が空間多重接続することができる無線受信装置におけるアレイパラメータ最適値推定方法は、複数のユーザ端末の各々に対応して、所定の種類のアレイパラメータを用いて複数アンテナごとのウェイトを推定し、複数アンテナで受信した受信信号を推定されたウェイトで重み付けして合成することにより対応するユーザ端末からの信号を抽出するアダプティブアレイ処理を実行するステップと、アダプティブアレイ処理の各々のウェイト推定性能を最適化する所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定するステップとを備える。

アレイパラメータの最適値を推定するステップは、複数のタイムスロットにわたってアレイパラメータの値を固定して、複数のタイムスロットのそれぞれにおいてアダプティブアレイ処理ステップを動作させるステップと、アダプティブアレイ処理ステップが動作するたびにそのときのアレイパラメータの固定された値に対応するアダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を表わす指標を算出するステップと、複数のタイムスロットにわたって、算出された指標を平均化するステップと、アダプティブアレイ処理ステップを動作させるステップ、指標を算出するステップ、および平均化するステップの複数のタイムスロットにわたる動作を繰り返し実行させるステップと、複数のタイムスロットごとに平均化された指標に基づき、アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能が最適化されるアレイパラメータの値を決定するステップとを含む。

好ましくは、アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を表わす指標は、ウェイト推定誤差である。

この発明のさらに他の局面によれば、複数アンテナを有し、アダプティブアレイ処理により所望信号を抽出する無線受信装置におけるアレイパラメータ最適値推定プログラムは、コンピュータに、所定の種類のアレイパラメータを用いて複数アンテナごとのウェイトを推定し、複数アンテナで受信した受信信号を推定されたウェイトで重み付けして合成することにより所望信号を抽出するアダプティブアレイ処理を実行するステップと、アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を最適化する所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定するステップとを実行させる。

好ましくは、アレイパラメータの最適値を推定するステップは、受信信号の伝搬環境を判定するステップと、伝搬環境の異なる条件にそれぞれ対応するアレイパラメータの最適値からなるテーブルを予め準備するステップと、テーブルを参照することにより、判定された受信信号の伝搬環境に応じたアレイパラメータの最適値を推定するステップとを含む。

好ましくは、アレイパラメータの最適値を推定するステップは、同一タイムスロット内において、アレイパラメータの複数の値にそれぞれ対応してアダプティブアレイ処理ステップを複数回動作させるステップと、アダプティブアレイ処理

ステップが動作するたびにそのときのアレイパラメータの値に対応するアダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を表わす指標を算出するステップと、算出された指標に基づき、タイムスロット内においてアダプティブアレイ処理のウェイト推定性能が最適化されるアレイパラメータの値を推定するステップとを含む。

- 5 好ましくは、アダプティブアレイ処理ステップを複数回動作させるステップは、後続のタイムスロットにおいて、先行するタイムスロットにおいて推定されたアレイパラメータの値をアレイパラメータの複数の値の1つとして使用するステップを含み、アレイパラメータの値を推定するステップは、複数のタイムスロットにわたって算出された指標に基づき、複数のタイムスロットを通じてアダプティブアレイ処理のウェイト推定性能が最適化されるアレイパラメータの値を推定するステップを含む。
- 10

- 好ましくは、アレイパラメータの最適値を推定するステップは、複数のタイムスロットにわたってアレイパラメータの値を固定して、複数のタイムスロットのそれぞれにおいてアダプティブアレイ処理ステップを動作させるステップと、アダプティブアレイ処理ステップが動作するたびにそのときのアレイパラメータの固定された値に対応するアダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を表わす指標を算出するステップと、複数のタイムスロットにわたって、算出された指標を平均化するステップと、アダプティブアレイ処理ステップを動作させるステップ、指標を算出するステップ、および平均化するステップの複数のタイムスロットにわたる動作を繰り返し実行させるステップと、複数のタイムスロットごとに平均化された指標に基づき、アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能が最適化されるアレイパラメータの値を決定するステップとを含む。
- 15
- 20

- この発明のさらに他の局面によれば、複数アンテナを有し、アダプティブアレイ処理により複数のユーザ端末が空間多重接続することができる無線受信装置におけるアレイパラメータ最適値推定プログラムは、コンピュータに、複数のユーザ端末の各々に対応して、所定の種類のアレイパラメータを用いて複数アンテナごとのウェイトを推定し、複数アンテナで受信した受信信号を推定されたウェイトで重み付けして合成することにより対応するユーザ端末からの信号を抽出するアダプティブアレイ処理を実行するステップと、アダプティブアレイ処理の各々
- 25

のウェイト推定性能を最適化する所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定するステップとを実行させる。アレイパラメータの最適値を推定するステップは、受信信号の伝搬環境を判定するステップと、伝搬環境の異なる条件にそれぞれ対応するアレイパラメータの最適値からなるテーブルを予め準備するステップと、

5 テーブルを参照することにより、判定された受信信号の伝搬環境に応じたアレイパラメータの最適値を推定するステップとを含む。

好ましくは、伝搬環境は、空間多重接続の多重度およびフェージングの大きさの少なくとも一方である。

この発明のさらに他の局面によれば、複数アンテナを有し、アダプティブアレイ処理により複数のユーザ端末が空間多重接続することができる無線受信装置におけるアレイパラメータ最適値推定プログラムは、コンピュータに、複数のユーザ端末の各々に対応して、所定の種類のアレイパラメータを用いて複数アンテナごとのウェイトを推定し、複数アンテナで受信した受信信号を推定されたウェイトで重み付けして合成することにより対応するユーザ端末からの信号を抽出する

10 アダプティブアレイ処理を実行するステップと、アダプティブアレイ処理の各々のウェイト推定性能を最適化する所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定するステップとを実行させる。アレイパラメータの最適値を推定するステップは、同一タイムスロット内において、アレイパラメータの複数の値にそれぞれ対応してアダプティブアレイ処理ステップを複数回動作させるステップと、アダプティブアレイ処理ステップが動作するたびにそのときのアレイパラメータの値に対応するアダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を表わす指標を算出するステップと、算出された指標に基づき、タイムスロット内においてアダプティブアレイ処理のウェイト推定性能が最適化されるアレイパラメータの値を推定するステップとを含む。

15

20

25 好ましくは、アダプティブアレイ処理ステップを複数回動作させるステップは、後続のタイムスロットにおいて、先行するタイムスロットにおいて推定されたアレイパラメータの値をアレイパラメータの複数の値の1つとして使用するステップを含み、最適値を推定するステップは、複数のタイムスロットにわたって算出された指標に基づき、複数のタイムスロットを通じてアダプティブアレイ処理の

ウェイト推定性能が最適化されるアレイパラメータの値を推定するステップを含む。

この発明のさらに他の局面によれば、複数アンテナを有し、アダプティブアレイ処理により複数のユーザ端末が空間多重接続することができる無線受信装置におけるアレイパラメータ最適値推定プログラムは、コンピュータに、複数のユーザ端末の各々に対応して、所定の種類のアレイパラメータを用いて複数アンテナごとのウェイトを推定し、複数アンテナで受信した受信信号を推定されたウェイトで重み付けして合成することにより対応するユーザ端末からの信号を抽出するアダプティブアレイ処理を実行するステップと、アダプティブアレイ処理の各々のウェイト推定性能を最適化する所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定するステップとを実行させる。アレイパラメータの最適値を推定するステップは、複数のタイムスロットにわたってアレイパラメータの値を固定して、複数のタイムスロットのそれぞれにおいてアダプティブアレイ処理ステップを動作させるステップと、アダプティブアレイ処理ステップが動作するたびにそのときのアレイパラメータの固定された値に対応するアダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を表わす指標を算出するステップと、複数のタイムスロットにわたって、算出された指標を平均化するステップと、アダプティブアレイ処理ステップを動作させるステップ、指標を算出するステップ、および平均化するステップの複数のタイムスロットにわたる動作を繰返し実行させるステップと、複数のタイムスロットごとに平均化された指標に基づき、アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能が最適化されるアレイパラメータの値を決定するステップとを含む。

好ましくは、アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を表わす指標は、ウェイト推定誤差である。

したがって、この発明によれば、アダプティブアレイ処理により所望信号を抽出する無線受信装置において、受信信号の伝搬環境に応じたアレイパラメータの最適値を推定してアレイパラメータを適応的に切替えるので、伝搬環境の変化に関わらず、ウェイト推定能力を最適化し、最適の信号受信を実現することができる。

図面の簡単な説明

図 1 は、この発明の実施の形態 1 による伝搬環境と最適アレイパラメータとの対応関係のテーブルを示す図である。

5 図 2 は、この発明の実施の形態 1 による空間多重基地局の構成を示す機能ブロック図である。

図 3 は、この発明の実施の形態 1 によるアレイパラメータの最適値推定方法を示すフロー図である。

図 4 は、この発明の実施の形態 2 の動作原理を模式的に示す図である。

10 図 5 A～5 C は、この発明の実施の形態 2 による最適アレイパラメータの推定過程を例示するテーブルを示す図である。

図 6 は、この発明の実施の形態 2 による空間多重基地局の構成を示す機能ブロック図である。

図 7 は、この発明の実施の形態 2 によるアレイパラメータの最適値推定方法を示すフロー図である。

15 図 8 A～8 D は、この発明の実施の形態 3 による最適アレイパラメータの推定過程を例示するテーブルを示す図である。

図 9 は、この発明の実施の形態 3 による空間多重基地局の構成を示す機能ブロック図である。

20 図 10 は、この発明の実施の形態 3 によるアレイパラメータの最適値推定方法を示すフロー図である。

発明を実施するための最良の形態

以下、この発明の実施の形態を図面を参照して詳しく説明する。なお、図中同一または相当部分には同一符号を付してその説明は繰り返さない。

25 上述のように、この発明は、どのような伝搬環境であっても、ウェイト推定能力を最適化できるように、伝搬環境に応じたアレイパラメータの最適値を推定しようとするものである。このような、アレイパラメータの最適値の推定方法として、たとえば、以下に説明する実施の形態 1～3 が考えられる。

〔実施の形態 1〕

まず、この発明の実施の形態 1 によるアレイパラメータの最適値の推定方法の原理について、説明する。

この実施の形態 1 では、様々な伝搬環境に対応した各種アレイパラメータの最適値を予め測定して、伝搬環境とパラメータ最適値との関係を示すテーブルを事前に作成しておく。

そして、現実の伝搬環境を測定し、上記テーブルを参照して、測定された伝搬環境に対応したアレイパラメータの値を検索することにより、当該伝搬環境における最適アレイパラメータを推定するものである。

図 1 は、このような伝搬環境と最適アレイパラメータとの関係を示すテーブルの一例を示す図である。図 1 の例では、伝搬環境の変化を表わす要素として、当該空間多重基地局の 1 スロットにおける多重度、およびフェージングの大きさ（フェージングの大きさは通常ドップラー周波数 F_D で表わされる）を使用し、アレイパラメータとしては、相関初期値および更新ステップが挙げられている。

なお、ここで言う相関初期値および更新ステップは次のような意義を有している。

まず、相関初期値は、推定の回数を重ねる毎に最適ウェイトに近づけていく逐次更新ウェイト推定法における初期勾配を意味する。この相関初期値が大きいと、初期ウェイトが最適値に近づくための推定回数は少なくなるが、発散しやすくなる。逆に、この値が小さいと初期ウェイトが最適値に近づくための推定回数は多くなるが、発散はし難くなる傾向にある。

一方、更新ステップは、ウェイト更新時に、前回までに推定したウェイトの値をどの程度引き継ぐかを定めるパラメータを意味する。更新ステップが最大値 1 に近いほど前回までの値を大きく引き継ぎ、最小値 0 に近いほど前回までの値を小さく引き継ぐ傾向にある。

図 1 のテーブルを参照して、多重度が低いほど他の多重端末からの干渉成分が少なく伝搬環境は良好であるが、多重度が増えるほど伝搬環境は厳しくなる。また、フェージングが小さいほど（たとえばドップラー周波数 F_D が 7 Hz より小さい）伝搬環境は良好であるが、フェージングが大きいほど（たとえばドップラー周波数 F_D が 7 Hz より大きい）伝搬環境は厳しくなる。

図1のテーブルにおいて、多重度が上がるほど受信が困難になるので、ウェイトを速く収束させる必要があり、したがって相関初期値の最適値も多重度が上がるほど大きくなる。また、フェージングが小さい環境では前回のウェイトを大きく引き継ぐ方が特性が良いため、更新ステップの最適値は大きく、フェージングが大きい環境では前回の値を小さく引き継いでリアルタイムで更新する方が特性が良いため、更新ステップの最適値は小さい。

さらに多重度が上がるほどウェイトは求まり難くなるので、前回の値をなるべく引き継がずリアルタイムで更新するほうが特性が良い。このため、多重度が上がるほど更新ステップの最適値は小さくなる。

このように、予め準備されたテーブルから、そのときの伝搬環境に応じたアレイパラメータの最適値を推定することにより、従来のアレイパラメータ固定方式に比べて、現実の伝搬環境に適合したウェイト推定を行うことができる。

なお、図1の例では、伝搬環境を表わす要素として、基地局の多重度およびフェージング速度を用いたが、多重ユーザ同士のDD比、多重ユーザ同士の受信信号の相関値、多重ユーザ端末からの上り受信レベルなど、他の要素を用いても良い。

また、図1の例では、伝搬環境に依存するアレイパラメータとして、相関初期値および更新ステップという2つのパラメータの組合せを挙げたが、伝搬環境に依存するパラメータであればどのような組合せを用いても良い。

次に、図2は、たとえば図1に示したテーブルを利用した、この発明の実施の形態1による空間多重基地局1000の構成を示す機能ブロック図である。この空間多重基地局1000は4多重可能な基地局である。

図2を参照して、基地局1000は、たとえば4本のアンテナA1、A2、A3、A4からなるアレイアンテナを備えている。アレイアンテナA1、A2、A3、A4で受信された信号は、ユーザ1用信号処理装置1、ユーザ2用信号処理装置2、ユーザ3用信号処理装置3、およびユーザ4用信号処理装置4に共通に与えられる。

信号処理装置1～4は、すべて同じ構成を有しているので、ユーザ1用信号処理装置1の構成のみ図示し、その動作については後述することとする。

信号処理装置 1 ~ 4 のそれぞれに対応して、受信情報測定機 1 d, 2 d, 3 d, および 4 d が設けられている。各受信測定機は、対応するユーザ用信号処理装置から出力される受信出力信号を受けて、前フレームにおける当該スロットにおける伝搬環境を表わす要素（この場合フェージングの大きさ）を測定して、対応するユーザ用信号処理装置に与える。

信号処理装置 1 ~ 4 および受信情報測定機 1 d, 2 d, 3 d, 4 d は、基地局 1000 の図示しないデジタルシグナルプロセッサ (DSP) によってソフトウェアで実現される。

以下に、ユーザ 1 用信号処理装置 1 の動作について説明する。アンテナ A 1, A 2, A 3, A 4 で受信した 4 系統の受信信号からなる受信信号ベクトルは、乗算器 M 1, M 2, M 3, および M 4 のそれぞれの一方入力に与えられるとともに、受信ウェイトベクトル計算機 1 b に与えられる。

受信ウェイトベクトル計算機 1 b は、前述した逐次推定アルゴリズムにより、メモリ 1 c に格納されている参照信号を用いてアンテナごとのウェイトからなるウェイトベクトルを推定する。このとき、ウェイト推定アルゴリズムの各種アレイパラメータ（初期値、更新ステップなど）は、後述するようにアレイパラメータ設定機 1 a により設定される。

受信ウェイトベクトル計算機 1 b により推定されたウェイトベクトルは、乗算器 M 1, M 2, M 3, および M 4 のそれぞれの他方入力に与えられ、対応するアンテナからの受信信号ベクトルとそれぞれ複素乗算される。加算器 AD によりその複素乗算結果の総和である受信出力信号 1 が得られる。

この受信出力信号 1 は、図示しないモデムに与えられるとともに、受信情報測定機 1 d に与えられる。受信情報測定機 1 d は、前述のように、伝搬環境を表わす要素を測定するが、この例では、図 1 のテーブルの例に合わせて、フェージングの大きさを測定するものとする。フェージングの大きさは物理量としては、ドップラー周波数 F_D によって表現される。

伝搬環境におけるドップラー周波数 F_D はたとえば次のようにして測定される。すなわち、アダプティブアレイ処理で抽出された当該ユーザの受信信号の時間的に前後する 2 つの受信応答ベクトルの相関値を計算する。フェージングがなけれ

ば、2つの受信応答ベクトルは一致し、相関値は1となる。一方、フェージングが激しければ受信応答ベクトルの差は大きくなり、相関値は小さくなる。このような受信応答ベクトルの相関値とドップラー周波数FDとの関係を予め実験的に求め、そのテーブルをメモリに保持しておけば、受信応答ベクトルの相関値を算出することによって、そのときのドップラー周波数FDを推定することができる。

受信情報測定機1dは、上述のように測定したドップラー周波数FDを、ユーザ1用信号処理部1のアレイパラメータ設定機1aに与える。

なお、当該空間多重基地局1000の特定のタイムスロットにいくつかのユーザ端末が多重しているかを示す多重度は、基地局1000の図示しない制御ユニットによって判定され、ユーザ1用信号処理部1のアレイパラメータ設定機1aに与えられる。

アレイパラメータ設定機1aには、たとえば図1に示すような伝搬環境と最適アレイパラメータとの対応関係を示すテーブルが格納されているものとする。

アレイパラメータ設定機1aは、与えられた前フレームの当該スロットの受信情報であるドップラー周波数FDおよび当該基地局の多重度に応じて、格納されている図1のテーブルを参照して、当該フレームの対応するスロットにおける対応するアレイパラメータの最適値、すなわち相関初期値の最適値および更新ステップの最適値を求め、受信ウェイトベクトル計算機1bに与える。

これにより、受信ウェイトベクトル計算機1bのウェイト推定アルゴリズムのアレイパラメータ（この例では相関初期値および更新ステップ）は、現実の伝搬環境（多重度、フェージングの大きさ）に応じた最適値に設定され、受信ウェイトベクトル計算機1bのウェイト推定能力が最適化され、各多重ユーザの上り信号の最適受信が可能となる。

当該スロットにおける多重度が2以上になったときには、他のユーザ用信号処理装置2～4を用いて、上述のユーザ1用信号処理装置1と同様のアダプティブアレイ処理による信号受信を実行する。

次に、図3は、図1および図2を参照して説明したこの発明の実施の形態1によるアレイパラメータの最適値推定方法を実現するために、図2の基地局1000のDSPによって実行される処理を示すフロー図である。

図3を参照して、まず、ステップS1において、ユーザ番号を初期化して推定処理を開始する。

ステップS2において、当該ユーザ番号が受信しているユーザ数に達していなければ、ステップS3に進み、当該ユーザの伝搬環境に関する要素（たとえば、
5 図1のテーブルの多重度およびフェージング速度（FD）などの他、場合によっては、多重ユーザ同士のDD比、空間相関値、ユーザの上り受信レベルなど）を取得する。

そして、ステップS4において、たとえば図1のような伝搬環境と最適アレイパラメータとの関係を示すテーブルを参照して、ステップS3で取得した伝搬環境の要素に対応する最適アレイパラメータを求め、ウェイト推定アルゴリズムに
10 設定する。

そして、ステップS5において、このウェイト推定アルゴリズムに基づいて受信アダプティブアレイ処理を行ない、当該ユーザの受信出力信号を抽出する。

次に、ステップS6において、ユーザ番号を1だけインクリメントしながらステップS2～ステップS5の処理を繰返し実行する。ステップS2において、ステップS6で更新されたユーザ番号が受信ユーザ数を超えれば、処理を終了する。
15

以上のように、この発明の実施の形態1によれば、ウェイトベクトル推定のための逐次推定アルゴリズムのアレイパラメータ（実施の形態1では相関初期値および更新ステップ）は、現実の伝搬環境（実施の形態1では多重度、フェージングの大きさ）に応じた最適値に設定され、これによりウェイト推定能力が最適化され、各多重ユーザの上り信号の最適受信が可能となる。
20

また、この発明の実施の形態1によれば、予め準備したテーブルを利用しているので、アレイパラメータ最適値推定のための制御が簡単であるという利点を有する。

25 [実施の形態2]

次に、この発明の実施の形態2によるアレイパラメータの最適値の推定方法の原理について、説明する。

従来の空間多重基地局では、1人のユーザに対し各スロットにおいては1回のアダプティブアレイ処理しか行なっていなかったが、この発明の実施の形態2で

は、空間多重基地局の処理能力に余裕がある場合に限り、1人のユーザに対して各スロットにおいて複数回のアダプティブアレイ処理をアレイパラメータを変化させながら行ない、処理結果の特性の良かったアレイパラメータを最適パラメータとして推定するものである。

- 5 図4は、4多重の可能な空間多重基地局の1つのスロットの時間軸上において、この発明の処理を模式的に示す図である。

なお、図4の例では、1つのスロット1を時間軸方向に4分割し、各区間において1人のユーザに対してアダプティブアレイ処理を行なうように構成したものである。

- 10 しかしながら、空間多重基地局では、図4のように時間軸方向に時分割した直列的な処理に限らず、たとえば図2に示したようなユーザごとの信号処理構成を用いて、各スロットにおいて複数のユーザに対して並列的にアダプティブアレイ処理を行なうことも可能である。

- 15 実際には、アダプティブアレイ処理は基地局のDSPを用いてソフトウェア的に実行されるものであり、基地局の処理能力に応じて、各スロットにおいて、複数ユーザに対するアダプティブアレイは、直列的にも並列的にも実行可能である。この図4では、発明の理解を容易にするため、1つのスロットを時分割して4多重可能にする場合を例にとって説明する。

- 20 図4を参照して、この例では、1つのスロット1に最大4ユーザまで多重可能であるところに、2ユーザ、すなわちユーザ1およびユーザ2が多重接続しているものとする。

- 25 このような場合、従来の空間多重基地局では、ユーザ1およびユーザ2のそれぞれに対して1回ずつ、計2回しかアダプティブアレイ処理を行なっていなかった。すなわち、図4のスロット1の矢印Aで示す区間において、ユーザ1およびユーザ2に対し、同一のアレイパラメータ1を用いたウェイト推定アルゴリズムが実行されていた。

しかし、この空間多重基地局は、各スロットにおいて最大4多重まで処理する能力を持っているため、そのままでは、スロット1の矢印Bで示す区間において2回分の処理能力が使用されず余ってしまうことになる。従来の空間多重基地局

では、この矢印Bの区間ではアダプティブアレイ処理を行なっていないかった。

この発明の実施の形態2では、この従来使用されていなかった矢印Bの区間における2回分の処理能力を利用して、アレイパラメータを変更して、ユーザ1およびユーザ2に対し、2回目のアダプティブアレイ処理を実行するものである。

5 すなわち、図4のスロット1の矢印Aで示す区間において、ユーザ1およびユーザ2の各々に対し、パラメータ1を用いたアダプティブアレイ処理を実行した後、矢印Bで示す区間において、ユーザ1およびユーザ2の各々に対し、パラメータ2を用いたアダプティブアレイ処理を実行する。

10 そして、各ユーザごとに、パラメータ1によるアダプティブアレイ処理の結果とパラメータ2によるアダプティブアレイ処理の結果とを比較して、良好な特性（ウェイト誤差、受信エラーなど）が得られたアレイパラメータを選択する。

このような複数回の処理を複数フレームにわたって実行することにより、最適のアレイパラメータを推定することができる。

15 図5A～図5Cは、このような複数フレームにわたる複数アレイ処理により最適パラメータを推定する過程を例示するテーブルである。この例では、各フレームの対応する同一スロットにおいて、1人のユーザに対し2回のアレイ処理が可能な場合を想定している。

20 図5Aを参照して、まず、あるフレームTにおける当該スロットにおいて、1人のユーザに対しパラメータを変えて2回アレイ処理を実行する。すなわち、あるユーザに対し、アレイパラメータ1として更新ステップ0.975を用いて1回目のアダプティブアレイ処理を実行した結果、ウェイト誤差が2000であり、アレイパラメータ2として更新ステップ0.98を用いて2回目のアダプティブアレイ処理を実行した結果、ウェイト誤差が1000であったとする。

25 このように、フレームTにおいては、アダプティブアレイ処理結果の性能を示す指標としてのウェイト誤差は、パラメータ2（更新ステップ0.98）を採用したときの方が良好であったので、次フレームで用いるアレイパラメータとして、このパラメータ2を選択する。

図5Bを参照して、次のフレームT+1における対応するスロットにおいても、当該ユーザに対しパラメータを変えて2回アレイ処理を実行する。すなわち、上

記の同一ユーザに対し、アレイパラメータ 1 として、フレーム T で選択されたパラメータ 2 である更新ステップ 0.98 を用いて 1 回目のアダプティブアレイ処理を実行した結果、ウェイト誤差が 800 であったとする。ここでさらにアレイ
5 アダプティブアレイ処理を実行した結果、ウェイト誤差がさらに低減して 650 であったとする。

このように、フレーム T+1 においては、アダプティブアレイ処理結果の性能を示す指標としてのウェイト誤差は、パラメータ 2 (更新ステップ 0.985) を採用したときの方が良好であったので、次フレームで用いるアレイパラメータ
10 として、このパラメータ 2 を選択する。

図 5 C を参照して、次のフレーム T+2 における対応するスロットにおいても、当該ユーザに対しパラメータを変えて 2 回アレイ処理を実行する。すなわち、上記の同一ユーザに対し、アレイパラメータ 1 として、フレーム T+1 で選択されたパラメータ 2 である更新ステップ 0.985 を用いて 1 回目のアダプティブア
15 レイ処理を実行した結果、ウェイト誤差が 1200 であったとする。ここでさらにアレイパラメータ 2 として、より大きな値の更新ステップ 0.99 を用いて 2 回目のアダプティブアレイ処理を実行した結果、ウェイト誤差はむしろ増大して 1500 であったとする。

このように、フレーム T+2 においては、アダプティブアレイ処理結果の性能を示す指標としてのウェイト誤差は、パラメータ 1 (更新ステップ 0.985) を採用したときの方が良好であったので、次フレームで用いるアレイパラメータ
20 として、このパラメータ 1 を選択する。

このようなスロットごとの 2 回のアレイ処理を複数フレームにわたって実行し、ウェイト誤差の値を監視しながらウェイト誤差が最小となるアレイパラメータの
25 最適値を検索する。

なお、図 5 A ~ 5 C の例では、アレイパラメータとして更新ステップの最適値を検索する手順について説明したが、更新ステップの最適値の推定が終了すれば、次に、他のアレイパラメータ (たとえば相関初期値、ウェイト初期値など) の最適値を同様の手順で検索する。

また、図5 A～5 Cの例では、アダプティブアレイ処理結果の性能を示す指標としてウェイト誤差を用いているが、受信エラーなど他の指標を用いることも可能である。

5 また、複数ユーザが多重している場合、特にウェイト誤差が大きいユーザ、受信エラーが発生しているユーザに対して優先的に、上述の複数アレイ処理を実行することにより受信性能の向上が期待できる。

10 なお、この実施の形態2による方法は、多重状態に空きがあることが前提である。上述の例では、4多重可能なスロットにおいて2多重の場合を説明したが、たとえば4多重可能なスロットにおいて3多重の場合、アレイ処理1回分の処理能力が余る。したがって、このような場合には、3多重ユーザのうち、たとえば受信エラーのある1ユーザのみを選んで、当該ユーザのみ同一スロット内においてパラメータを変えて2回アレイ処理するようにすれば、上述の実施の形態2による最適アレイパラメータの推定方法を適用することができる。

15 また、4多重可能なスロットにおいて1多重の場合、3回分のアレイ処理能力が余るので、当該1ユーザに対して同一スロット内においてパラメータを変えてさらに3回アレイ処理を実行することも考えられる。

20 すなわち、この発明の実施の形態2では、基地局の最大多重度は限定されるものではなく、基地局のアダプティブアレイ処理能力に応じて、1ユーザに対してアダプティブアレイ処理を複数回行ない、その結果から最適のアレイパラメータを検索するように構成すればよい。

次に、図6は、図4および図5 A～5 Cを参照して説明した、この発明の実施の形態2による空間多重基地局2000の構成を示す機能ブロック図である。この空間多重基地局2000は4多重可能な基地局である。

25 図6に示した基地局2000は、以下の点において、図2に示した基地局1000と異なっている。

すなわち、図2のユーザ用信号処理部1～4に代えて、ユーザ用信号処理部11～14が設けられており、図2の受信情報測定機1d～4dに代えて受信情報測定機11d～14dが設けられている。また、図6では、受信情報判定機15、16が設けられている。

ユーザ用信号処理装置 1 1 ~ 1 4 は、すべて同じ構成を有しているので、ユーザ 1 用の信号処理装置 1 1 の構成のみ図示し、その動作については後述する。また、図 6 に示す各ユーザ用信号処理装置の構成は、アレイパラメータ設定機 1 1 a ~ 1 4 a の構成および機能が図 2 のアレイパラメータ設定機 1 a ~ 4 a と異なることを除いて、図 2 の各ユーザ用信号処理装置の構成と同じである。

図 6 の構成において、4 多重状態においては、ユーザ用信号処理装置 1 1 ~ 1 4 が、4 人のユーザ 1 ~ 4 にそれぞれ割当てられ、それぞれの信号処理装置におけるアダプティブアレイ処理により、ユーザ 1 ~ 4 の信号がそれぞれ受信出力信号 1 ~ 4 として分離抽出される。

一方、図 4 および図 5 A ~ 5 C に示したように、4 多重可能なスロットにおいてユーザ 1 およびユーザ 2 の 2 多重の場合、この発明の実施の形態 2 によれば、4 個の信号処理装置 1 1 ~ 1 4 は次のように割当てられる。

すなわち、信号処理装置 1 1 はアレイパラメータ 1 - 1 を用いたユーザ 1 の 1 回目のアレイ処理に使用され、信号処理装置 1 2 はアレイパラメータ 2 - 1 を用いたユーザ 2 の 1 回目のアレイ処理に使用され、信号処理装置 1 3 はアレイパラメータ 1 - 2 を用いたユーザ 1 の 2 回目のアレイ処理に使用され、信号処理装置 1 4 はアレイパラメータ 2 - 2 を用いたユーザ 2 の 2 回目のアレイ処理に使用される。

受信情報測定機 1 1 d ~ 1 4 d は、それぞれ、対応する受信出力信号のウェイト誤差を検出し、測定機 1 1 d, 1 3 d の検出結果は受信情報判定機 1 5 に与えられ、かつ測定機 1 2 d, 1 4 d の検出結果は受信情報判定機 1 6 に与えられる。

受信情報判定機 1 5 は、ユーザ 1 に関し、アレイパラメータ 1 - 1 および 1 - 2 のそれぞれの場合のウェイト誤差を対比して、ウェイト誤差が小さかったアレイパラメータを選択して、次フレームの処理に備えて、ユーザ 1 に割当てられている信号処理装置 1 1 および 1 3 のアレイパラメータ設定機 1 1 a, 1 3 a に設定する。

同様に、受信情報判定機 1 6 は、ユーザ 2 に関し、アレイパラメータ 2 - 1 および 2 - 2 のそれぞれの場合のウェイト誤差を対比して、ウェイト誤差が小さかったアレイパラメータを選択して、次フレームの処理に備えて、ユーザ 2 に割当

てられている信号処理装置 1 2 および 1 4 のアレイパラメータ設定機 1 2 a , 1 4 a に設定する。

ユーザ用信号処理装置 1 1 ~ 1 4 は、このように設定されたアレイパラメータに基づいて、それぞれの受信ウェイトベクトル計算機でウェイト推定を行なう。

- 5 以上は、1 スロットにおける動作であるが、図 5 A ~ 5 C に示したように複数フレームにわたってこのような処理を実行することにより、ユーザごとに最適のアレイパラメータが検索され、各ユーザのウェイト推定能力が最適化され、各ユーザの上り信号の最適受信が可能となる。

- 10 次に、図 7 は、図 4 から図 6 を参照して説明したこの発明の実施の形態 2 によるアレイパラメータの最適値推定方法を実現するために、図 6 の基地局 2 0 0 0 の DSP によって実行される処理を示すフロー図である。

図 7 を参照して、まず、ステップ S 1 1 において、ユーザ番号およびアレイ番号（ユーザに割当てられるユーザ用信号処理装置の番号）を初期化し、最大多重度を 4 に設定して推定処理を開始する。

- 15 ステップ S 1 2 において、当該ユーザ番号が受信しているユーザ数に達していないければ、ステップ S 1 3 に進み、当該ユーザのアレイパラメータ 1 を設定し、さらにステップ S 1 4 においてこのアレイパラメータ 1 を用いて当該ユーザの受信アダプティブアレイ処理を行なう。

- 20 次に、ステップ S 1 5 において、ユーザ番号およびアレイ番号をそれぞれ 1 だけインクリメントしながらステップ S 1 2 ~ ステップ S 1 4 の処理を繰返し実行する。ステップ S 1 2 において、ステップ S 1 5 で更新されたユーザ番号が受信ユーザ数を超えれば、ステップ S 1 6 でユーザ番号を初期化してステップ S 1 7 に進む。

- 25 ステップ S 1 7 において、アレイ番号が最大多重度に達していないか、またはユーザ番号が受信しているユーザ数に達していないならば、ステップ S 1 8 に進み、当該スロットにおいて 2 回目のアレイ処理を行なうユーザを選定する。

そして、ステップ S 1 9 に進み、当該ユーザのアレイパラメータ 2 を設定し、さらにステップ S 2 0 においてこのアレイパラメータ 2 を用いて当該ユーザの受信アダプティブアレイ処理を行なう。

次に、ステップS 2 1において、ユーザ番号およびアレイ番号をそれぞれ1だけインクリメントしながらステップS 1 7～ステップS 2 0の処理を繰返し実行する。ステップS 1 7において、ステップS 2 1で更新されたアレイ番号が最大多重度を越え、ユーザ番号が受信ユーザ数を超えれば、ステップS 2 2に進む。

5 ステップS 2 2では、アレイパラメータ1および2のそれぞれに基づくアレイ処理結果を、対比可能なユーザについて対比し、その結果が良好なアレイパラメータを選択して、次のフレームのアレイパラメータとして採用することを決定して、当該フレームにおける処理を終了する。

10 以上のように、この発明の実施の形態2によれば、空間多重基地局のアダプティブアレイ処理能力に余裕がある場合に、同一スロットにおいて各ユーザごとにアレイパラメータを変えながら複数回アレイ処理を行ない、その結果に基づいて、最適のアレイパラメータを検索することにより、アレイパラメータの最適値を容易に推定することができる。

15 また、実施の形態1のテーブルを利用した方法と比較しても、この方法では、伝搬環境の変化に対応した最適アレイパラメータの判定をリアルタイムで行なうことができる。

[実施の形態3]

次に、この発明の実施の形態3によるアレイパラメータの最適値の推定方法の原理について、説明する。

20 上述の実施の形態2の方法では、1バーストの信号から得られるウェイト誤差に基づいて最適のパラメータを検索しているが、1バーストの信号から得られるウェイト誤差に基づく評価では、十分な信頼性が得られない場合がある。

25 そこで、この発明の実施の形態3では、前フレームに至るまでの複数フレームにわたって、ウェイト誤差のようなアレイ処理の性能を示す指標を平均化することによって、より高い信頼性で、最適アレイパラメータの検索ができるようにするものである。

図8A～8Dは、このような複数フレームにわたる平均化により最適アレイパラメータを推定する過程を例示するテーブルである。

図8Aを参照して、フレームTからT+100までの100フレームにわたっ

て、アレイパラメータ 1 として更新ステップを 0. 975 に設定してアダプティブアレイ処理を行ない、上記 100 フレームのそれぞれにおける当該スロットのアダプティブアレイ処理の結果であるウェイト誤差を 100 フレームにわたって平均化した結果、平均ウェイト誤差が 2000 であったとする。

5 図 8 B を参照して、次に、フレーム $T+100$ から $T+200$ までの 100 フレームにわたって、アレイパラメータ 2 として更新ステップをより大きな 0. 98 に設定してアダプティブアレイ処理を行ない、上記 100 フレームのそれぞれにおける当該スロットのアダプティブアレイ処理の結果であるウェイト誤差を 100 フレームにわたって平均化した結果、平均ウェイト誤差が 1000 に低減されたとする。

10 図 8 C を参照して、次に、フレーム $T+200$ から $T+300$ までの 100 フレームにわたって、アレイパラメータ 3 として更新ステップをさらに大きな 0. 985 に設定してアダプティブアレイ処理を行ない、上記 100 フレームのそれぞれにおける当該スロットのアダプティブアレイ処理の結果であるウェイト誤差を 100 フレームにわたって平均化した結果、平均ウェイト誤差が 800 にさらに低減されたとする。

15 図 8 D を参照して、次に、フレーム $T+300$ から $T+400$ までの 100 フレームにわたって、アレイパラメータ 4 として更新ステップをさらに大きな 0. 99 に設定してアダプティブアレイ処理を行ない、上記 100 フレームのそれぞれにおける当該スロットのアダプティブアレイ処理の結果であるウェイト誤差を 100 フレームにわたって平均化した結果、平均ウェイト誤差がむしろ 1200 に増大したとする。

20 このように、100 フレームごとにアレイパラメータを変化させながら 100 フレーム分のウェイト誤差の平均化処理を行ない、ウェイト誤差が最小となるアレイパラメータの最適値を検索する。

25 なお、図 8 A ~ 8 D の例では、アレイパラメータとして更新ステップの最適値を検索する手順について説明したが、更新ステップの最適値の推定が終了すれば、次に、他のアレイパラメータ（たとえば相関初期値、ウェイト初期値など）の最適値を同様の手順で検索する。

また、図 8 A～8 D の例では、アダプティブアレイ処理結果の性能を示す指標としてウェイト誤差を用いているが、受信エラーなど他の指標を用いることも可能である。

次に、図 9 は、図 8 A～8 D を参照して説明した、この発明の実施の形態 3 による空間多重基地局 3 0 0 0 の構成を示す機能ブロック図である。この空間多重基地局 3 0 0 0 は 4 多重可能な基地局である。

図 9 に示した基地局 3 0 0 0 は、以下の点において、図 6 に示した基地局 2 0 0 0 と異なっている。

すなわち、図 6 のユーザ用信号処理部 1 1～1 4 に代えて、ユーザ用信号処理部 2 1～2 4 が設けられており、図 6 の受信情報測定機 1 1 d～1 4 d に代えて、受信情報測定機 2 1 d～2 4 d が設けられており、図 6 の受信情報判定機 1 5, 1 6 に代えて、受信情報判定機 2 1 e～2 4 e が設けられている。

ユーザ用信号処理装置 2 1～2 4 は、すべて同じ構成を有しているので、ユーザ 1 用の信号処理装置 2 1 の構成のみ図示し、その動作については後述する。また、図 9 に示す各ユーザ用信号処理装置の構成は、図 6 の各ユーザ用信号処理装置の構成と同じである。

図 9 の構成において、4 多重状態においては、ユーザ用信号処理装置 2 1～2 4 が、4 人のユーザ 1～4 にそれぞれ割当てられ、それぞれの信号処理装置におけるアダプティブアレイ処理により、ユーザ 1～4 の信号がそれぞれ受信出力信号 1～4 として分離抽出される。

アレイパラメータ設定機 2 1 a～2 4 a の各々は、たとえば図 8 A～8 D の例に従えば、1 0 0 フレームごとに、アレイパラメータを切替える。

受信情報測定機 2 1 d～2 4 d は、それぞれ、対応する受信出力信号のウェイト誤差を検出し、対応する受信情報判定機 2 1 e～2 4 e に与える。

受信情報判定機 2 1 e～2 4 e の各々は、対応する受信情報測定機から与えられたウェイト誤差を、たとえば図 8 A～8 D の例に従えば、1 0 0 フレームずつ平均してその結果を比較し、平均ウェイト誤差が最小となった最適パラメータを判定し、当該パラメータをアレイパラメータ設定機 2 1 a～2 4 a の対応するものに設定する。

ユーザ用信号処理装置 21～24は、このように設定されたアレイパラメータに基づいて、それぞれの受信ウェイトベクトル計算機でウェイト推定を行なう。

次に、図10は、図8A～8Dおよび図9を参照して説明したこの発明の実施の形態3によるアレイパラメータの最適値推定方法を実現するために、図9の基地局3000のDSPによって実行される処理を示すフロー図である。なお、前述のように、この発明の実施の形態3では、図8A～8Dのテーブルに示すように100フレーム分のアレイ処理の結果の平均をとっているが、図10に示すフロー図は、そのうちの1フレームの処理を示している。

なお、以下の説明において、アレイパラメータ $u * 1$ は、たとえば4多重ユーザのうち番号*のユーザについて、以前の推定結果に基づいて、最適であろうと推定して新たに設定されるアレイパラメータであり、アレイパラメータ $u * 2$ は、同じく番号*のユーザについて、以前の推定結果におけるこれまでの最適アレイパラメータであり、アレイパラメータ $u * 1$ の推定結果との比較対象として用いられるものとする。

図10を参照して、まず、ステップS31において、ユーザ番号を初期化し、ユーザ $u 1 \sim u 4$ のそれぞれの前フレームのフレームカウント値を引き継いで推定処理を開始する。

ステップS32において、当該ユーザ番号が受信しているユーザ数に達していなければ、ステップS33に進み、一方、超えれば処理を終了する。

ステップS33では、まず処理すべきユーザの番号として、初期化されたユーザ番号を1インクリメントしたユーザの番号を*で表わす。

次にステップS34で、番号*のユーザ $u *$ のフレームカウント値が100であるか否かが判定される。ここで当該フレームでは、フレームカウント値が100に達していないものとする。この場合、ステップS35において、ユーザ $u *$ のフレームカウント値を1だけインクリメントしてステップS36に進み、ユーザ $u *$ のアレイパラメータ $u * 1$ を用いて当該ユーザの受信アダプティブアレイ処理を行なう。

そしてステップS37において、アレイパラメータ $u * 1$ を用いた場合の受信結果を示す情報（たとえばウェイト誤差）を算出してユーザごとにメモリに格納

する。すなわち、ユーザごとに、1フレーム目から当該フレームまでの受信結果情報（たとえばウェイト誤差）が累算（平均化）されることになる。

次に、ステップS38において、ユーザ番号を1だけインクリメントして、次ユーザに対する処理を行なう。すなわち、次ユーザに対しても、ステップS32
5 ～37の処理を行ない、その結果を当該ユーザのメモリに格納する。

このように、100フレーム中のあるフレームにおいて、ステップS32でユーザ番号が受信ユーザ数を超えると判定されるまで、ユーザu1～u4のそれぞれについて、ステップS33～37により、当該フレームにおける受信結果情報が得られ、メモリに格納され、当該フレームまでの平均化がなされる。

10 一方、当該フレームが100フレーム目であることがステップS34において判断されると、当該ユーザ番号u*に対して、ステップS39において、この新たに設定したアレイパラメータu*1を用いて算出された、メモリに格納された受信結果情報（たとえば平均ウェイト誤差）と、比較対象のために用いられるアレイパラメータu*2を用いた以前の最適受信結果情報（たとえば平均ウェイト
15 誤差）とを対比する。

その結果、ステップS40において、アレイパラメータu*1を用いた受信結果の方がアレイパラメータu*2を用いた受信結果より良ければ、新たに設定したアレイパラメータu*1がこれまでの推定結果における最適パラメータであると判断して、ステップS41に進む。

20 ステップS41においては、このアレイパラメータu*1を用いたときの受信結果情報を、次の推定処理において比較対象用のアレイパラメータu*2として用いるため、アレイパラメータu*2用の受信情報メモリに格納する。そして、これまでの推定結果に基づいて、さらに最適であろうと推定されるアレイパラメータu*1を新たに設定する。

25 一方、ステップS40において、アレイパラメータu*1を用いた受信結果の方がアレイパラメータu*2を用いた受信結果より良くなければ、アレイパラメータu*2がそのままこれまでの推定結果における最適パラメータであると判断して、ステップS42に進む。

ステップS42においては、アレイパラメータu*2を用いたときの受信結果

情報を、次の推定処理においても比較対象用のアレイパラメータ $u * 2$ としてそのまま用いるため、アレイパラメータ $u * 2$ 用の受信情報メモリに格納する。そして、これまでの推定結果に基づいて、さらに最適であろうと推定されるアレイパラメータ $u * 1$ を新たに設定する。

5 そして、ステップ S 4 1 または 4 2 におけるアレイパラメータ $u * 1$ の設定後、ステップ S 4 3 において、フレームカウント値を初期化し、ステップ S 3 6 において、当該アレイパラメータ $u * 1$ を用いた受信アレイ処理を実行し、その結果情報を当該ユーザのメモリに格納する。

10 次に、ステップ S 3 8 において、ユーザ番号を 1 だけインクリメントして、次ユーザに対する処理を行なう。すなわち、次ユーザに対しても、ステップ S 3 2 ~ 3 4, 3 9 ~ 4 3, および 3 6 ~ 3 7 の処理を行ない、その結果を当該ユーザのメモリに格納する。

15 このように、100 フレーム目において、ステップ S 3 2 でユーザ番号が受信ユーザ数を超えると判定されるまで、ユーザ $u 1 \sim u 4$ のそれぞれについて、ステップ S 3 3 ~ 3 4, 3 9 ~ 4 1 により、新たなアレイパラメータ $u * 1$ が設定される。

20 以上のように、この発明の実施の形態 3 によれば、複数フレーム（たとえば 100 フレーム）にわたる受信アレイ結果の平均化処理を行ないながら、最適アレイパラメータの推定を行うので信頼性の高い推定結果を得ることができる。

25 なお、上述の実施の形態は、移動体通信システムの基地局にこの発明を適用したものであるが、この発明は、基地局に限らず、アダプティブアレイ端末のようにアダプティブアレイ処理による受信が可能な無線受信装置に適用される。

30 以上のように、この発明によれば、アダプティブアレイ処理により信号を受信する無線受信装置において、受信信号の伝搬環境に応じたアレイパラメータの最適値を推定してアレイパラメータを適応的に切替えるように構成しているので、伝搬環境の変化に関わらず、ウェイト推定能力を最適化し、最適の信号受信を実現することができる。

産業上の利用可能性

35 この発明によれば、伝搬環境の変化に関わらずウェイト推定能力を最適化するように構成したので、無線受信装置の受信性能の向上において有効である。

請求の範囲

1. 複数アンテナ（A1～A4）を有し、アダプティブアレイ処理により所望信号を抽出する無線受信装置（1000）であって、

- 5 所定の種類のアレイパラメータを用いて前記複数アンテナごとのウェイトを推定し、前記複数アンテナで受信した受信信号を前記推定されたウェイトで重み付けして合成することにより前記所望信号を抽出するアダプティブアレイ処理手段（1）と、

10 前記アダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能を最適化する前記所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定するアレイパラメータ最適値推定手段（1a, 1d）とを備えた、無線受信装置。

2. 前記アレイパラメータ最適値推定手段は、

前記受信信号の伝搬環境を判定する判定手段と、

15 前記伝搬環境の異なる条件にそれぞれ対応する前記アレイパラメータの最適値からなるテーブルを予め記憶した記憶手段と、

前記テーブルを参照することにより、前記判定手段により判定された受信信号の伝搬環境に応じた前記アレイパラメータの最適値を推定するテーブル参照手段とを含む、請求項1に記載の無線受信装置。

3. 前記アレイパラメータ最適値推定手段は、

20 同一タイムスロット内において、前記アレイパラメータの複数の値にそれぞれ対応して前記アダプティブアレイ処理手段を複数回動作させる動作制御手段と、

前記アダプティブアレイ処理手段が動作するたびにそのときの前記アレイパラメータの値に対応する前記アダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能を表わす指標を算出する指標算出手段と、

25 前記算出された指標に基づき、前記タイムスロット内において前記アダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能が最適化される前記アレイパラメータの値を推定する最適値推定手段とを含む、請求項1に記載の無線受信装置。

4. 前記動作制御手段は、後続のタイムスロットにおいて、先行するタイムスロットにおいて前記最適値推定手段によって推定された前記アレイパラメータの値

を前記アレイパラメータの複数の値の 1 つとして使用し、

前記最適値推定手段は、複数のタイムスロットにわたって前記指標算出手段によって算出された指標に基づき、前記複数のタイムスロットを通じて前記アダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能が最適化される前記アレイパラメータの値を推定する、請求項 3 に記載の無線受信装置。

5. 前記アレイパラメータ最適値推定手段は、

複数のタイムスロットにわたって前記アレイパラメータの値を固定して、前記複数のタイムスロットのそれぞれにおいてアダプティブアレイ処理手段を動作させる動作制御手段と、

前記アダプティブアレイ処理手段が動作するたびにそのときの前記アレイパラメータの固定された値に対応する前記アダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能を表わす指標を算出する指標算出手段と、

前記複数のタイムスロットにわたって、前記算出された指標を平均化する平均化手段と、

前記動作制御手段、前記指標算出手段、および前記平均化手段の前記複数のタイムスロットにわたる動作を繰返し実行させる反復制御手段と、

前記複数のタイムスロットごとに前記平均化手段によって平均化された指標に基づき、前記アダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能が最適化される前記アレイパラメータの値を決定する最適値推定手段とを含む、請求項 1 に記載の無線受信装置。

6. 複数アンテナ (A 1 ~ A 4) を有し、アダプティブアレイ処理により複数のユーザ端末が空間多重接続することができる無線受信装置 (1 0 0 0) であって、

前記複数のユーザ端末の各々に対応して設けられ、所定の種類のアレイパラメータを用いて前記複数アンテナごとのウェイトを推定し、前記複数アンテナで受信した受信信号を前記推定されたウェイトで重み付けして合成することにより前記対応するユーザ端末からの信号を抽出するアダプティブアレイ処理手段 (1 ~ 4) と、

前記アダプティブアレイ処理手段の各々のウェイト推定性能を最適化する前記所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定するアレイパラメータ最適値推定

手段（1 a ～ 4 a， 1 d ～ 4 d）とを備え、前記アレイパラメータ最適値推定手段は、

前記受信信号の伝搬環境を判定する判定手段と、

前記伝搬環境の異なる条件にそれぞれ対応する前記アレイパラメータの最適値からなるテーブルを予め記憶した記憶手段と、

前記テーブルを参照することにより、前記判定手段により判定された受信信号の伝搬環境に応じた前記アレイパラメータの最適値を推定するテーブル参照手段とを含む、無線受信装置。

7. 前記伝搬環境は、空間多重接続の多重度およびフェージングの大きさの少なくとも一方である、請求項 6 に記載の無線受信装置。

8. 複数アンテナ（A 1 ～ A 4）を有し、アダプティブアレイ処理により複数のユーザ端末が空間多重接続することができる無線受信装置（2 0 0 0）であって、

前記複数のユーザ端末の各々に対応して設けられ、所定の種類のアレイパラメータを用いて前記複数アンテナごとのウェイトを推定し、前記複数アンテナで受信した受信信号を前記推定されたウェイトで重み付けして合成することにより前記対応するユーザ端末からの信号を抽出するアダプティブアレイ処理手段（1 1 ～ 1 4）と、

前記アダプティブアレイ処理手段の各々のウェイト推定性能を最適化する前記所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定するアレイパラメータ最適値推定手段（1 1 a ～ 1 4 a， 1 1 d ～ 1 4 d， 1 5， 1 6）とを備え、前記アレイパラメータ最適値推定手段は、

同一タイムスロット内において、前記アレイパラメータの複数の値にそれぞれ対応して前記アダプティブアレイ処理手段を複数回動作させる動作制御手段と、

前記アダプティブアレイ処理手段が動作するたびにそのときの前記アレイパラメータの値に対応する前記アダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能を表わす指標を算出する指標算出手段と、

前記算出された指標に基づき、前記タイムスロット内において前記アダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能が最適化される前記アレイパラメータの値を推定する最適値推定手段とを含む、無線受信装置。

9. 前記動作制御手段は、後続のタイムスロットにおいて、先行するタイムスロットにおいて前記最適値推定手段によって推定された前記アレイパラメータの値を前記アレイパラメータの複数の値の1つとして使用し、

5 前記最適値推定手段は、複数のタイムスロットにわたって前記指標算出手段によって算出された指標に基づき、前記複数のタイムスロットを通じて前記アダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能が最適化される前記アレイパラメータの値を推定する、請求項8に記載の無線受信装置。

10 10. 複数アンテナ（A1～A4）を有し、アダプティブアレイ処理により複数のユーザ端末が空間多重接続することができる無線受信装置（3000）であって、

15 前記複数のユーザ端末の各々に対応して設けられ、所定の種類のアレイパラメータを用いて前記複数アンテナごとのウェイトを推定し、前記複数アンテナで受信した受信信号を前記推定されたウェイトで重み付けして合成することにより前記対応するユーザ端末からの信号を抽出するアダプティブアレイ処理手段（21～24）と、

20 前記アダプティブアレイ処理手段の各々のウェイト推定性能を最適化する前記所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定するアレイパラメータ最適値推定手段（21a～24a，21d～24d，21e～24e）とを備え、前記アレイパラメータ最適値推定手段は、

25 複数のタイムスロットにわたって前記アレイパラメータの値を固定して、前記複数のタイムスロットのそれぞれにおいてアダプティブアレイ処理手段を動作させる動作制御手段と、

前記アダプティブアレイ処理手段が動作するたびにそのときの前記アレイパラメータの固定された値に対応する前記アダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能を表わす指標を算出する指標算出手段と、

前記複数のタイムスロットにわたって、前記算出された指標を平均化する平均化手段と、

前記動作制御手段、前記指標算出手段、および前記平均化手段の前記複数のタイムスロットにわたる動作を繰返し実行させる反復制御手段と、

前記複数のタイムスロットごとに前記平均化手段によって平均化された指標に基づき、前記アダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能が最適化される前記アレイパラメータの値を決定する最適値推定手段とを含む、無線受信装置。

1 1. 前記アダプティブアレイ処理手段のウェイト推定性能を表わす指標は、ウェイト推定誤差である、請求項 3、4、5、8、9 または 10 のいずれかに記載の無線受信装置。

1 2. 複数アンテナ (A 1 ~ A 4) を有し、アダプティブアレイ処理により所望信号を抽出する無線受信装置 (1 0 0 0) におけるアレイパラメータ最適値推定方法であって、

10 所定の種類のアレイパラメータを用いて前記複数アンテナごとのウェイトを推定し、前記複数アンテナで受信した受信信号を前記推定されたウェイトで重み付けして合成することにより前記所望信号を抽出するアダプティブアレイ処理を実行するステップと、

15 前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を最適化する前記所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定するステップとを備えた、アレイパラメータ最適値推定方法。

1 3. 前記アレイパラメータの最適値を推定するステップは、

前記受信信号の伝搬環境を判定するステップと、

20 前記伝搬環境の異なる条件にそれぞれ対応する前記アレイパラメータの最適値からなるテーブルを予め準備するステップと、

前記テーブルを参照することにより、前記判定された受信信号の伝搬環境に応じた前記アレイパラメータの最適値を推定するステップとを含む、請求項 1 2 に記載のアレイパラメータ最適値推定方法。

1 4. 前記アレイパラメータの最適値を推定するステップは、

25 同一タイムスロット内において、前記アレイパラメータの複数の値にそれぞれ対応して前記アダプティブアレイ処理ステップを複数回動作させるステップと、

前記アダプティブアレイ処理ステップが動作するたびにそのときの前記アレイパラメータの値に対応する前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を表わす指標を算出するステップと、

前記算出された指標に基づき、前記タイムスロット内において前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能が最適化される前記アレイパラメータの値を推定するステップとを含む、請求項 1 2 に記載のアレイパラメータ最適値推定方法。

5 1 5. 前記アダプティブアレイ処理ステップを複数回動作させるステップは、後続のタイムスロットにおいて、先行するタイムスロットにおいて前記推定された前記アレイパラメータの値を前記アレイパラメータの複数の値の 1 つとして使用するステップを含み、

前記アレイパラメータの値を推定するステップは、複数のタイムスロットにわたって前記算出された指標に基づき、前記複数のタイムスロットを通じて前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能が最適化される前記アレイパラメータの値を推定するステップを含む、請求項 1 4 に記載のアレイパラメータ最適値推定方法。

1 6. 前記アレイパラメータの最適値を推定するステップは、

15 複数のタイムスロットにわたって前記アレイパラメータの値を固定して、前記複数のタイムスロットのそれぞれにおいてアダプティブアレイ処理ステップを動作させるステップと、

前記アダプティブアレイ処理ステップが動作するたびにそのときの前記アレイパラメータの固定された値に対応する前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を表わす指標を算出するステップと、

20 前記複数のタイムスロットにわたって、前記算出された指標を平均化するステップと、

前記アダプティブアレイ処理ステップを動作させるステップ、前記指標を算出するステップ、および前記平均化するステップの前記複数のタイムスロットにわたる動作を繰り返し実行させるステップと、

25 前記複数のタイムスロットごとに前記平均化された指標に基づき、前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能が最適化される前記アレイパラメータの値を決定するステップとを含む、請求項 1 2 に記載のアレイパラメータ最適値推定方法。

1 7. 複数アンテナ (A 1 ~ A 4) を有し、アダプティブアレイ処理により複数

のユーザ端末が空間多重接続することができる無線受信装置（１０００）におけるアレイパラメータ最適値推定方法であつて、

前記複数のユーザ端末の各々に対応して、所定の種類のアレイパラメータを用いて前記複数アンテナごとのウェイトを推定し、前記複数アンテナで受信した受信信号を前記推定されたウェイトで重み付けして合成することにより前記対応するユーザ端末からの信号を抽出するアダプティブアレイ処理を実行するステップと、

前記アダプティブアレイ処理の各々のウェイト推定性能を最適化する前記所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定するステップとを備え、前記アレイパラメータの最適値を推定するステップは、

前記受信信号の伝搬環境を判定するステップと、

前記伝搬環境の異なる条件にそれぞれ対応する前記アレイパラメータの最適値からなるテーブルを予め準備するステップと、

前記テーブルを参照することにより、前記判定された受信信号の伝搬環境に応じた前記アレイパラメータの最適値を推定するステップとを含む、アレイパラメータ最適値推定方法。

１８．前記伝搬環境は、空間多重接続の多重度およびフェージングの大きさの少なくとも一方である、請求項１７に記載のアレイパラメータ最適値推定方法。

１９．複数アンテナ（Ａ１～Ａ４）を有し、アダプティブアレイ処理により複数のユーザ端末が空間多重接続することができる無線受信装置（２０００）におけるアレイパラメータ最適値推定方法であつて、

前記複数のユーザ端末の各々に対応して、所定の種類のアレイパラメータを用いて前記複数アンテナごとのウェイトを推定し、前記複数アンテナで受信した受信信号を前記推定されたウェイトで重み付けして合成することにより前記対応するユーザ端末からの信号を抽出するアダプティブアレイ処理を実行するステップと、

前記アダプティブアレイ処理の各々のウェイト推定性能を最適化する前記所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定するステップとを備え、前記アレイパラメータの最適値を推定するステップは、

同一タイムスロット内において、前記アレイパラメータの複数の値にそれぞれ対応して前記アダプティブアレイ処理ステップを複数回動作させるステップと、

前記アダプティブアレイ処理ステップが動作するたびにそのときの前記アレイパラメータの値に対応する前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を表わす指標を算出するステップと、

前記算出された指標に基づき、前記タイムスロット内において前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能が最適化される前記アレイパラメータの値を推定するステップとを含む、アレイパラメータ最適値推定方法。

20. 前記アダプティブアレイ処理ステップを複数回動作させるステップは、後続のタイムスロットにおいて、先行するタイムスロットにおいて前記推定された前記アレイパラメータの値を前記アレイパラメータの複数の値の1つとして使用するステップを含み、

前記最適値を推定するステップは、複数のタイムスロットにわたって前記算出された指標に基づき、前記複数のタイムスロットを通じて前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能が最適化される前記アレイパラメータの値を推定するステップを含む、請求項19に記載のアレイパラメータ最適値推定方法。

21. 複数アンテナ（A1～A4）を有し、アダプティブアレイ処理により複数のユーザ端末が空間多重接続することができる無線受信装置（3000）におけるアレイパラメータ最適値推定方法であって、

前記複数のユーザ端末の各々に対応して、所定の種類のアレイパラメータを用いて前記複数アンテナごとのウェイトを推定し、前記複数アンテナで受信した受信信号を前記推定されたウェイトで重み付けして合成することにより前記対応するユーザ端末からの信号を抽出するアダプティブアレイ処理を実行するステップと、

前記アダプティブアレイ処理の各々のウェイト推定性能を最適化する前記所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定するステップとを備え、前記アレイパラメータの最適値を推定するステップは、

複数のタイムスロットにわたって前記アレイパラメータの値を固定して、前記複数のタイムスロットのそれぞれにおいてアダプティブアレイ処理ステップを動

作させるステップと、

前記アダプティブアレイ処理ステップが動作するたびにそのときの前記アレイパラメータの固定された値に対応する前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を表わす指標を算出するステップと、

- 5 前記複数のタイムスロットにわたって、前記算出された指標を平均化するステップと、

前記アダプティブアレイ処理ステップを動作させるステップ、前記指標を算出するステップ、および前記平均化するステップの前記複数のタイムスロットにわたる動作を繰返し実行させるステップと、

- 10 前記複数のタイムスロットごとに前記平均化された指標に基づき、前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能が最適化される前記アレイパラメータの値を決定するステップとを含む、アレイパラメータ最適値推定方法。

22. 前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を表わす指標は、ウェイト推定誤差である、請求項14、15、16、19、20または21のいずれかに記載のアレイパラメータ最適値推定方法。
- 15

23. 複数アンテナ(A1～A4)を有し、アダプティブアレイ処理により所望信号を抽出する無線受信装置(1000)におけるアレイパラメータ最適値推定プログラムであって、コンピュータに、

- 所定の種類のアレイパラメータを用いて前記複数アンテナごとのウェイトを推定し、前記複数アンテナで受信した受信信号を前記推定されたウェイトで重み付けして合成することにより前記所望信号を抽出するアダプティブアレイ処理を実行するステップと、
- 20

前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を最適化する前記所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定するステップとを実行させる、アレイパラメータ最適値推定プログラム。

25

24. 前記アレイパラメータの最適値を推定するステップは、

前記受信信号の伝搬環境を判定するステップと、

前記伝搬環境の異なる条件にそれぞれ対応する前記アレイパラメータの最適値からなるテーブルを予め準備するステップと、

前記テーブルを参照することにより、前記判定された受信信号の伝搬環境に応じた前記アレイパラメータの最適値を推定するステップとを含む、請求項 23 に記載のアレイパラメータ最適値推定プログラム。

25. 前記アレイパラメータの最適値を推定するステップは、

- 5 同一タイムスロット内において、前記アレイパラメータの複数の値にそれぞれ対応して前記アダプティブアレイ処理ステップを複数回動作させるステップと、

前記アダプティブアレイ処理ステップが動作するたびにそのときの前記アレイパラメータの値に対応する前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を表わす指標を算出するステップと、

- 10 前記算出された指標に基づき、前記タイムスロット内において前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能が最適化される前記アレイパラメータの値を推定するステップとを含む、請求項 23 に記載のアレイパラメータ最適値推定プログラム。

26. 前記アダプティブアレイ処理ステップを複数回動作させるステップは、後
15 続のタイムスロットにおいて、先行するタイムスロットにおいて前記推定された前記アレイパラメータの値を前記アレイパラメータの複数の値の 1 つとして使用するステップを含み、

- 前記アレイパラメータの値を推定するステップは、複数のタイムスロットにわたって前記算出された指標に基づき、前記複数のタイムスロットを通じて前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能が最適化される前記アレイパラメータ
20 の値を推定するステップを含む、請求項 25 に記載のアレイパラメータ最適値推定プログラム。

27. 前記アレイパラメータの最適値を推定するステップは、

- 複数のタイムスロットにわたって前記アレイパラメータの値を固定して、前記
25 複数のタイムスロットのそれぞれにおいてアダプティブアレイ処理ステップを動作させるステップと、

前記アダプティブアレイ処理ステップが動作するたびにそのときの前記アレイパラメータの固定された値に対応する前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を表わす指標を算出するステップと、

前記複数のタイムスロットにわたって、前記算出された指標を平均化するステップと、

前記アダプティブアレイ処理ステップを動作させるステップ、前記指標を算出するステップ、および前記平均化するステップの前記複数のタイムスロットにわたる動作を繰り返し実行させるステップと、

前記複数のタイムスロットごとに前記平均化された指標に基づき、前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能が最適化される前記アレイパラメータの値を決定するステップとを含む、請求項 23 に記載のアレイパラメータ最適値推定プログラム。

28. 複数アンテナ (A1 ~ A4) を有し、アダプティブアレイ処理により複数のユーザ端末が空間多重接続することができる無線受信装置 (1000) におけるアレイパラメータ最適値推定プログラムであって、コンピュータに、

前記複数のユーザ端末の各々に対応して、所定の種類のアレイパラメータを用いて前記複数アンテナごとのウェイトを推定し、前記複数アンテナで受信した受信信号を前記推定されたウェイトで重み付けして合成することにより前記対応するユーザ端末からの信号を抽出するアダプティブアレイ処理を実行するステップと、

前記アダプティブアレイ処理の各々のウェイト推定性能を最適化する前記所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定するステップとを実行させ、前記アレイパラメータの最適値を推定するステップは、

前記受信信号の伝搬環境を判定するステップと、

前記伝搬環境の異なる条件にそれぞれ対応する前記アレイパラメータの最適値からなるテーブルを予め準備するステップと、

前記テーブルを参照することにより、前記判定された受信信号の伝搬環境に応じた前記アレイパラメータの最適値を推定するステップとを含む、アレイパラメータ最適値推定プログラム。

29. 前記伝搬環境は、空間多重接続の多重度およびフェージングの大きさの少なくとも一方である、請求項 28 に記載のアレイパラメータ最適値推定プログラム。

30. 複数アンテナ（A1～A4）を有し、アダプティブアレイ処理により複数のユーザ端末が空間多重接続することができる無線受信装置（2000）におけるアレイパラメータ最適値推定プログラムであって、コンピュータに、

5 前記複数のユーザ端末の各々に対応して、所定の種類のアレイパラメータを用いて前記複数アンテナごとのウェイトを推定し、前記複数アンテナで受信した受信信号を前記推定されたウェイトで重み付けして合成することにより前記対応するユーザ端末からの信号を抽出するアダプティブアレイ処理を実行するステップと、

10 前記アダプティブアレイ処理の各々のウェイト推定性能を最適化する前記所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定するステップとを実行させ、前記アレイパラメータの最適値を推定するステップは、

同一タイムスロット内において、前記アレイパラメータの複数の値にそれぞれ対応して前記アダプティブアレイ処理ステップを複数回動作させるステップと、

15 前記アダプティブアレイ処理ステップが動作するたびにそのときの前記アレイパラメータの値に対応する前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を表わす指標を算出するステップと、

前記算出された指標に基づき、前記タイムスロット内において前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能が最適化される前記アレイパラメータの値を推定するステップとを含む、アレイパラメータ最適値推定プログラム。

20 31. 前記アダプティブアレイ処理ステップを複数回動作させるステップは、後続のタイムスロットにおいて、先行するタイムスロットにおいて前記推定された前記アレイパラメータの値を前記アレイパラメータの複数の値の1つとして使用するステップを含み、

25 前記最適値を推定するステップは、複数のタイムスロットにわたって前記算出された指標に基づき、前記複数のタイムスロットを通じて前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能が最適化される前記アレイパラメータの値を推定するステップを含む、請求項30に記載のアレイパラメータ最適値推定プログラム。

32. 複数アンテナ（A1～A4）を有し、アダプティブアレイ処理により複数のユーザ端末が空間多重接続することができる無線受信装置（3000）におけ

るアレイパラメータ最適値推定プログラムであって、コンピュータに、

前記複数のユーザ端末の各々に対応して、所定の種類のアレイパラメータを用いて前記複数アンテナごとのウェイトを推定し、前記複数アンテナで受信した受信信号を前記推定されたウェイトで重み付けして合成することにより前記対応するユーザ端末からの信号を抽出するアダプティブアレイ処理を実行するステップと、

前記アダプティブアレイ処理の各々のウェイト推定性能を最適化する前記所定の種類のアレイパラメータの最適値を推定するステップとを実行させ、前記アレイパラメータの最適値を推定するステップは、

複数のタイムスロットにわたって前記アレイパラメータの値を固定して、前記複数のタイムスロットのそれぞれにおいてアダプティブアレイ処理ステップを動作させるステップと、

前記アダプティブアレイ処理ステップが動作するたびにそのときの前記アレイパラメータの固定された値に対応する前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を表わす指標を算出するステップと、

前記複数のタイムスロットにわたって、前記算出された指標を平均化するステップと、

前記アダプティブアレイ処理ステップを動作させるステップ、前記指標を算出するステップ、および前記平均化するステップの前記複数のタイムスロットにわたる動作を繰返し実行させるステップと、

前記複数のタイムスロットごとに前記平均化された指標に基づき、前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能が最適化される前記アレイパラメータの値を決定するステップとを含む、アレイパラメータ最適値推定プログラム。

3.3. 前記アダプティブアレイ処理のウェイト推定性能を表わす指標は、ウェイト推定誤差である、請求項25、26、27、30、31または32のいずれかに記載のアレイパラメータ最適値推定プログラム。

FIG. 1

伝搬環境		最適アレイパラメータ	
多重度	フェージング	相関初期値	更新ステップ
1	FD < 7 [Hz]	10	0.980
1	FD > 7 [Hz]	10	0.909
2	FD < 7 [Hz]	100	0.980
2	FD > 7 [Hz]	100	0.909
3	FD < 7 [Hz]	150	0.970
3	FD > 7 [Hz]	150	0.909
4	FD < 7 [Hz]	200	0.960
4	FD > 7 [Hz]	200	0.909

FIG. 2

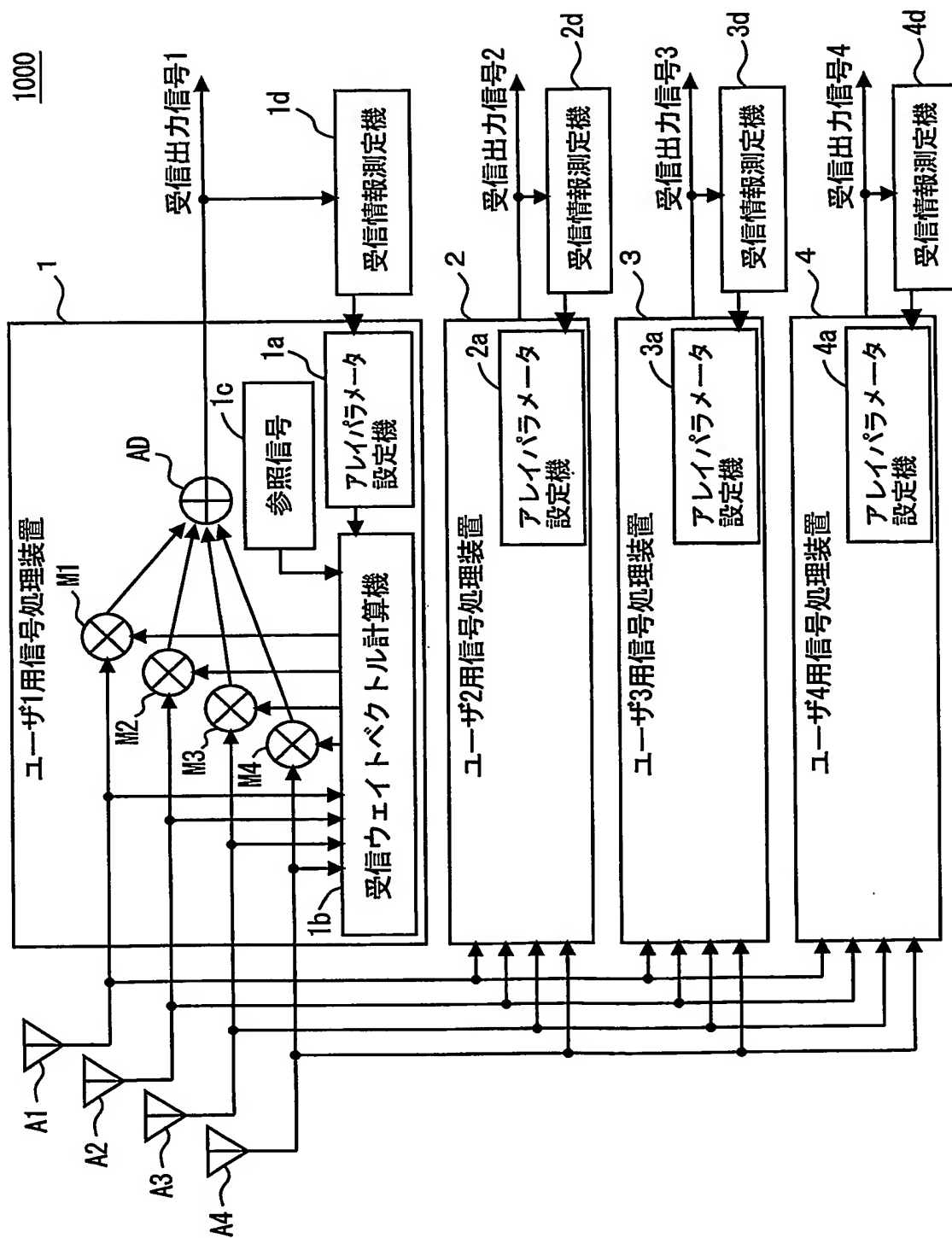


FIG. 3

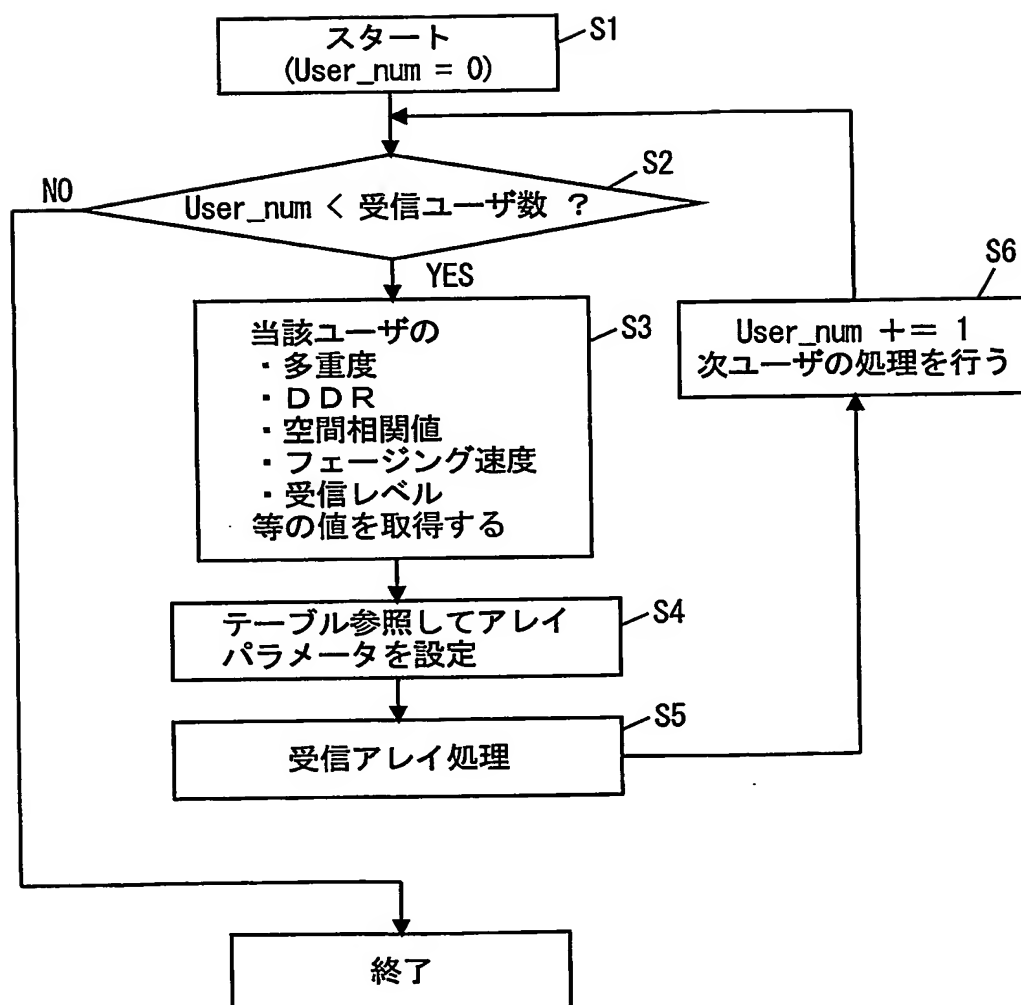


FIG. 4

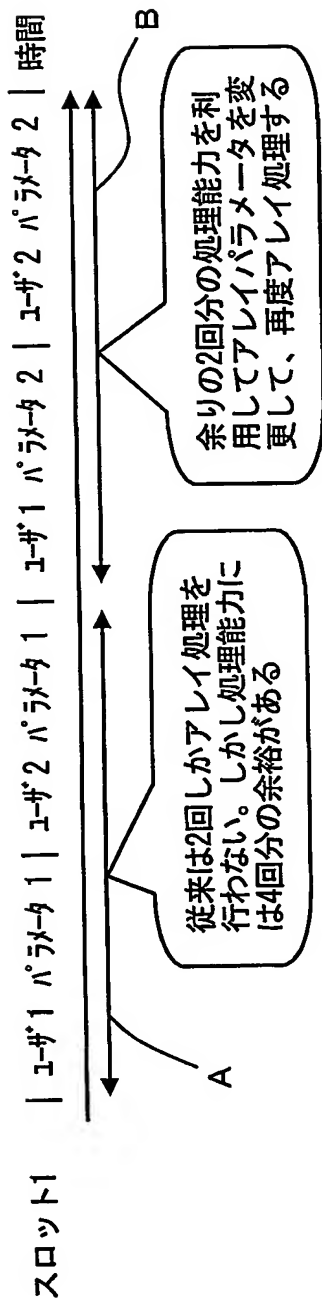


FIG. 5A	OT スロット		更新ステップ	ウェイト誤差
	パラメータ1	0.975	2000	
	パラメータ2	0.98	1000	
	←次フレームではパラメータ2を選択			
FIG. 5B	OT+1 スロット		更新ステップ	ウェイト誤差
	パラメータ1	0.98	800	
	パラメータ2	0.985	650	
	←次フレームではパラメータ2を選択			
FIG. 5C	OT+2 スロット		更新ステップ	ウェイト誤差
	パラメータ1	0.985	1200	
	パラメータ2	0.99	1500	
	←次フレームではパラメータ2を選択			

FIG. 6

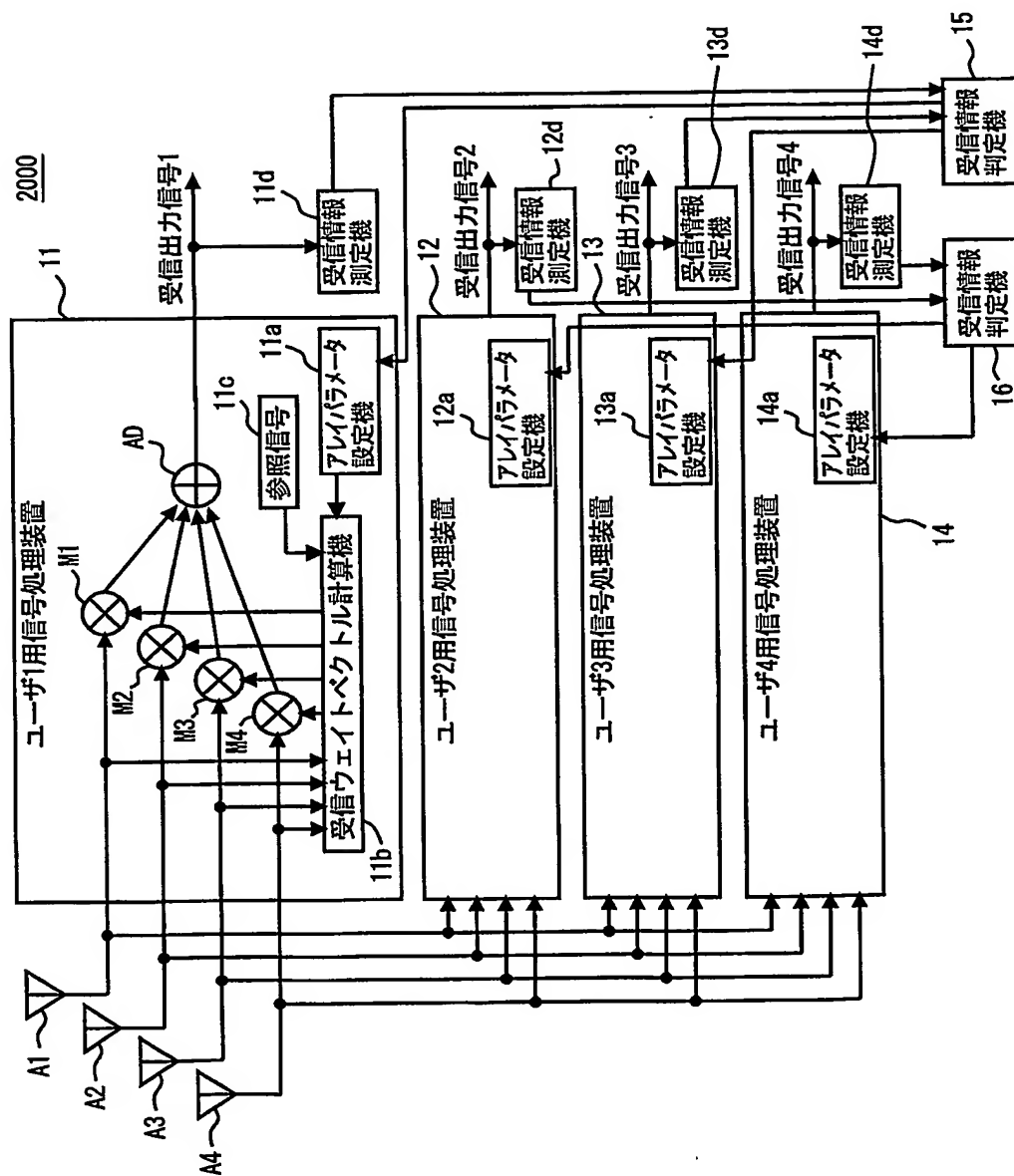


FIG. 7

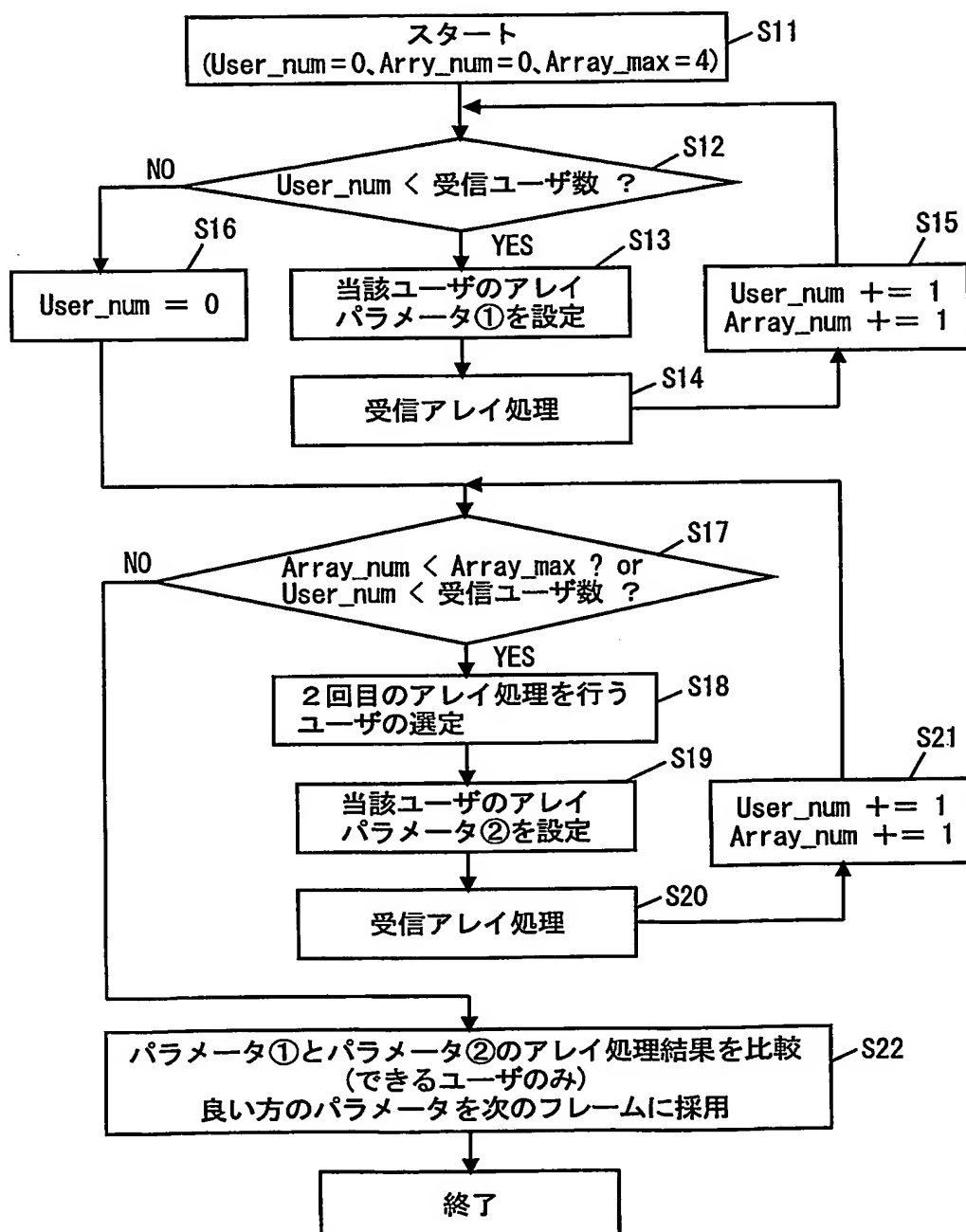


FIG. 8A	OT	~ T+100 スロット		
		パラメータ1	更新ステップ	平均ウェイト誤差
			0.975	2000
FIG. 8B	OT	~ T+200 スロット		
		パラメータ2	更新ステップ	平均ウェイト誤差
			0.98	1000
FIG. 8C	OT	~ T+300 スロット		
		パラメータ3	更新ステップ	平均ウェイト誤差
			0.985	800
FIG. 8D	OT	~ T+400 スロット		
		パラメータ3	更新ステップ	平均ウェイト誤差
			0.99	1200

FIG. 9

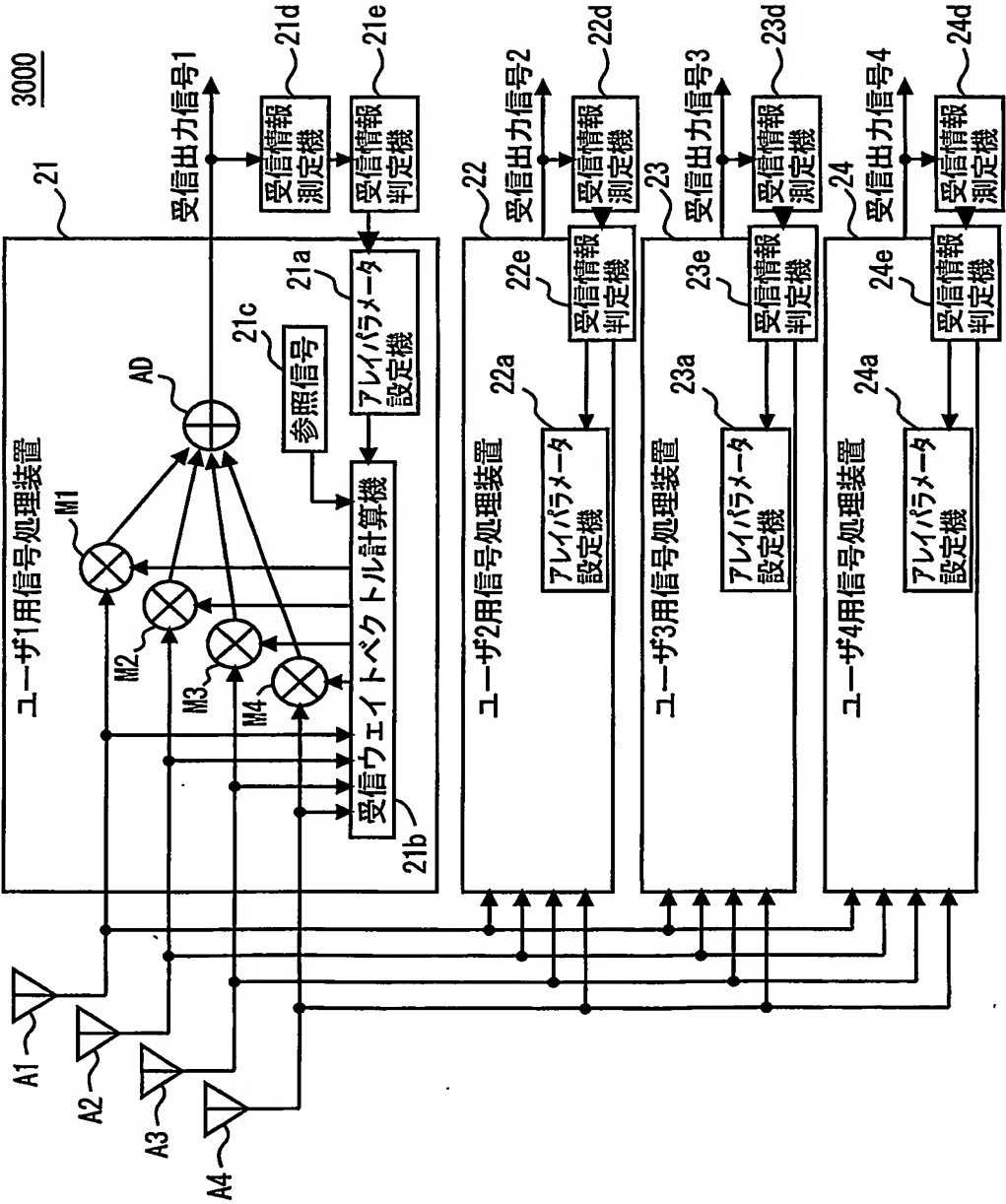
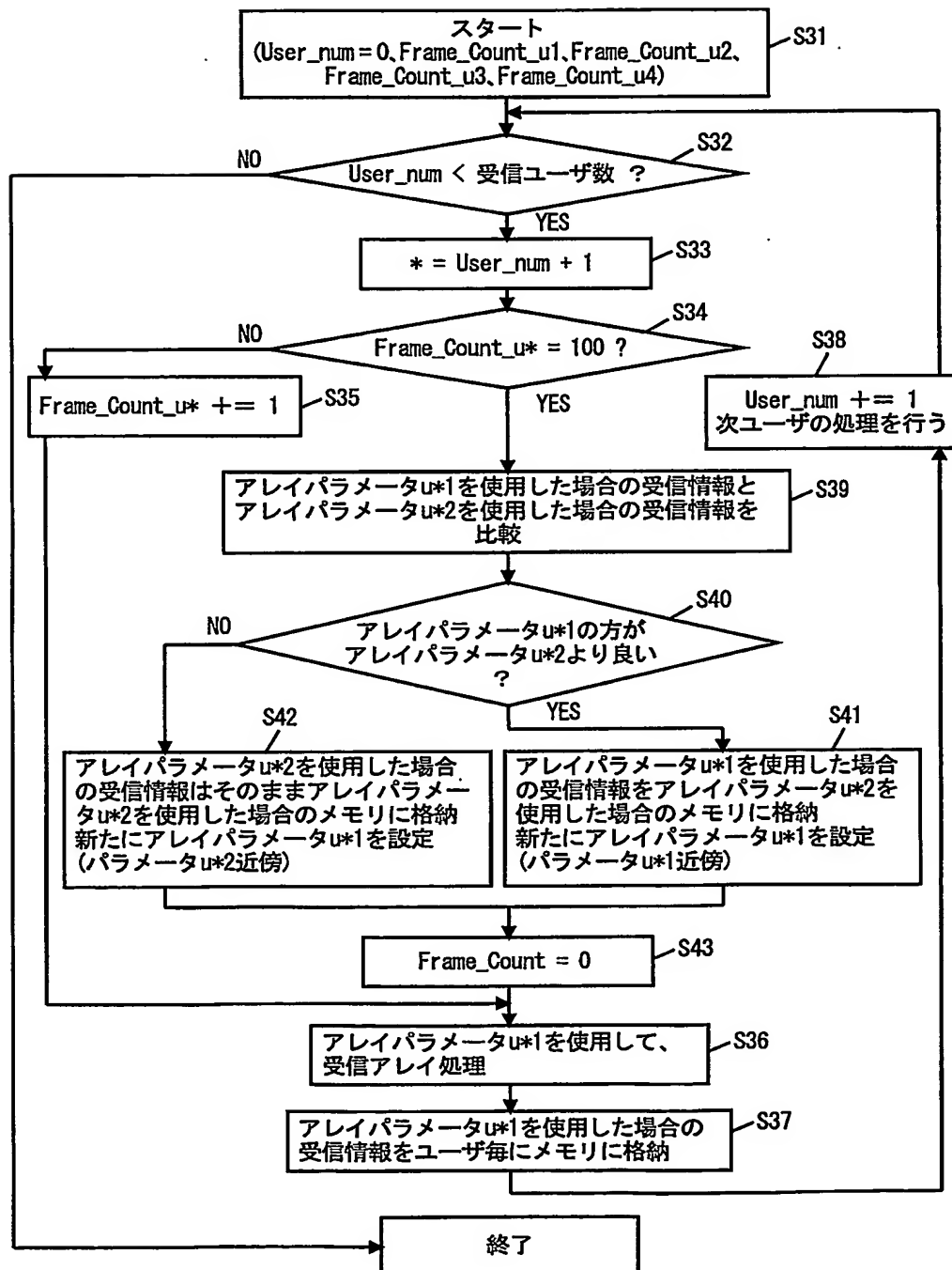


FIG. 10



INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Application No.

PCT/JP03/02605

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER
Int.Cl⁷ H04B7/08, H01Q3/26

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)
Int.Cl⁷ H04B7/02-7/12, H04L1/02-1/06, H01Q3/26Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched
Jitsuyo Shinan Koho 1922-1996 Jitsuyo Shinan Toroku Koho 1996-2003
Kokai Jitsuyo Shinan Koho 1971-2003 Toroku Jitsuyo Shinan Koho 1994-2003

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)

C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
X A	JP 1-238322 A (NEC Corp.), 22 September, 1989 (22.09.89), Full text; Figs. 1 to 2 (Family: none)	1, 2, 6, 12, 13, 17, 23, 24, 28 3-5, 7-11, 14-16, 18-22, 25-27, 29-33
X A	WO 00/079702 A1 (President of Hokkaido University), 28 December, 2000 (28.12.00), Full text; Figs. 1 to 34 & EP 1189364 A1	1, 2, 6, 12, 13, 17, 23, 24, 28 3-5, 7-11, 14-16, 18-22, 25-27, 29-33
X A	JP 2002-43995 A (Sanyo Electric Co., Ltd.), 08 February, 2002 (08.02.02), Full text; Figs. 1 to 13 & EP 1176737 A2 & US 2002/32015 A1	1, 2, 6, 12, 13, 17, 23, 24, 28 3-5, 7-11, 14-16, 18-22, 25-27, 29-33

☐ Further documents are listed in the continuation of Box C.☐ See patent family annex.

* Special categories of cited documents:	"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention
"A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance	"X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone
"E" earlier document but published on or after the international filing date	"Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art
"L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)	"&" document member of the same patent family
"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means	
"P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed	

Date of the actual completion of the international search
09 June, 2003 (09.06.03)Date of mailing of the international search report
24 June, 2003 (24.06.03)Name and mailing address of the ISA/
Japanese Patent Office

Authorized officer

Facsimile No.

Telephone No.

A. 発明の属する分野の分類 (国際特許分類 (IPC))

Int. Cl⁷ H04B7/08, H01Q3/26

B. 調査を行った分野

調査を行った最小限資料 (国際特許分類 (IPC))

Int. Cl⁷ H04B7/02-7/12, H04L1/02-1/06, H01Q3/26

最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの

日本国実用新案公報 1922-1996年

日本国公開実用新案公報 1971-2003年

日本国実用新案登録公報 1996-2003年

日本国登録実用新案公報 1994-2003年

国際調査で使用した電子データベース (データベースの名称、調査に使用した用語)

C. 関連すると認められる文献

引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号
X A	J P 1-238322 A (日本電気株式会社) 1989. 09. 22, 全文, 第1-2図 (ファミリーなし)	1, 2, 6, 12, 13, 17, 23, 24, 28 3-5, 7-11, 14- 16, 18-22, 25- 27, 29-33

☒ C欄の続きにも文献が列挙されている。☐ パテントファミリーに関する別紙を参照。

* 引用文献のカテゴリー

「A」 特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示すもの

「E」 国際出願日前の出願または特許であるが、国際出願日以後に公表されたもの

「L」 優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する文献 (理由を付す)

「O」 口頭による開示、使用、展示等に言及する文献

「P」 国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願

の日の後に公表された文献

「T」 国際出願日又は優先日後に公表された文献であって出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理論の理解のために引用するもの

「X」 特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明の新規性又は進歩性がないと考えられるもの

「Y」 特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以上の文献との、当業者にとって自明である組合せによって進歩性がないと考えられるもの

「&」 同一パテントファミリー文献

国際調査を完了した日

09. 06. 03

国際調査報告の発送日

24.06.03

国際調査機関の名称及びあて先

日本国特許庁 (ISA/J P)

郵便番号 100-8915

東京都千代田区霞が関三丁目4番3号

特許庁審査官 (権限のある職員)

溝 本 安 展

印

5 J

9473

電話番号 03-3581-1101 内線 3535

C (続き) . 関連すると認められる文献		
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求の範囲の番号
X A	WO 00/079702 A1 (北海道大学長) 2000. 12. 28, 全文, 第1-34図 & EP 1189364 A1	1, 2, 6, 12, 13, 17, 23, 24, 28 3-5, 7-11, 14- 16, 18-22, 25- 27, 29-33
X A	JP 2002-43995 A (三洋電機株式会社) 2002. 02. 08, 全文, 第1-13図 & EP 1176737 A2 & US 2002/32015 A1	1, 2, 6, 12, 13, 17, 23, 24, 28 3-5, 7-11, 14- 16, 18-22, 25- 27, 29-33